

**ДЕРЖАВНИЙ ВИЩИЙ НАВЧАЛЬНИЙ ЗАКЛАД  
«ЗАПОРІЗЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ»  
МІНІСТЕРСТВА ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ**

С.В. Чопоров

**ОРГАНІЗАЦІЯ І ФУНКЦІОНУВАННЯ ЕОМ**

Навчально-методичний посібник до лабораторних занять  
для студентів освітньо-кваліфікаційного рівня «бакалавр»  
напряму підготовки «Програмна інженерія»

Затверджено  
Вченою радою ЗНУ  
Протокол №      від      р.



Запоріжжя  
2014

УДК 004 (075.8)  
ББК 3973.2я73  
Ч754

Чопоров С.В. Організація і функціонування ЕОМ: навчально-методичний посібник до лабораторних занять для студентів освітньо-кваліфікаційного рівня «бакалавр» напряму підготовки «Програмна інженерія» / С.В. Чопоров. – Запоріжжя: ЗНУ, 2014. – 72 с.

Навчально-методичний посібник до виконання лабораторних робіт з дисципліни «Організація і функціонування ЕОМ» пропонується студентам, що навчаються за програмою освітньо-кваліфікаційного рівня «бакалавр» за напрямом підготовки «Програмна інженерія» та рекомендується для закріплення навчального матеріалу з дисципліни циклу професійної та практичної підготовки.

Посібник включає теоретичний матеріал з кожної теми дисципліни та зміст основних лабораторних робіт, що пропонуються при вивченні даного курсу, а також контрольні питання. Увага студентів акцентується на розширенні теоретичних знань та набутті практичних навичок системного програмування мовою асемблера.

Навчально-методичний посібник призначений для студентів, викладачів, а також усіх, хто цікавиться питаннями зазначеної тематики.

Рецензент

*С.Ю. Борю*

Відповідальний за випуск

*С.І. Гоменюк*

## Зміст

Вступ.....	4
Загальні вказівки.....	5
Лабораторна робота № 1. Асемблювання та компонування програми.....	6
Лабораторна робота № 2. Використання зневаджувача для контролю стану реєстрів.....	9
Лабораторна робота № 3. Реєстри. Завантаження даних у реєстри.....	11
Лабораторна робота № 4. Робота з основною пам'яттю комп'ютера.....	16
Лабораторна робота № 5. Робота зі стеком. Виклик зовнішніх процедур. Друк на консоль.....	20
Лабораторна робота № 6. Арифметичні операції. Цілі числа без знака.....	24
Лабораторна робота № 7. Арифметичні операції. Цілі числа зі знаком.....	29
Лабораторна робота № 8. Логічні операції.....	32
Лабораторна робота № 9. Команди умовного та безумовного переходу.....	36
Лабораторна робота № 10. Організація циклів.....	41
Лабораторна робота № 11. Створення підпрограм.....	43
Лабораторна робота № 12. Додавання асемблерного коду в програми, які написані мовою С.....	46
Індивідуальне завдання.....	50
Завдання для самостійної роботи.....	56
Глосарій.....	58
Рекомендована література.....	63
Додаток А. Приклад консольної програми для операційної системи Windows..	65
Додаток Б. Арифметичні операції на базі системи з архітектурою x32.....	67
Додаток В. Текст програми з синтаксисом Intel.....	69

## Вступ

Організація і функціонування ЕОМ – це область комп'ютерної науки і технології, яка займається вивченням особливостей будови всіх рівнів функціонування комп'ютерної техніки, особливостей взаємодії функціональних елементів, організації взаємодії програмного та апаратного забезпечення.

**Мета курсу:** набуття теоретичних знань, необхідних для використання основних підходів організації і функціонування ЕОМ, та формування практичних навичок з їх реалізації засобами системного програмування мовою асемблера у студентів напряму підготовки «Програмна інженерія», які можуть бути використані при подальшому навчанні, професійній, виробничій та науковій діяльності випускника вузу. Дисципліна «Організація і функціонування ЕОМ» базується на знаннях дисциплін «Методи та засоби комп'ютерних інформаційних технологій», «Основи програмування та інформаційна культура студентів», «Архітектура комп'ютера» та інших, що викладаються за програмою підготовки бакалавра галузі знань 0501 – «Інформатика та обчислювальна техніка».

Навчально-методичний посібник містить 12 лабораторних робіт, у яких потрібно розробити програмні засоби мовою асемблера, встановити зміни стану регістрів та пам'яті комп'ютеру шляхом стеження на базі зневаджувача.

**Завдання навчальної дисципліни:** оволодіти основними принципами та методами організації і функціонування сучасних комп'ютерів. Дати необхідну практичну підготовку та знання для подальшого їх застосування при вивченні спеціальних дисциплін та професійній підготовці.

## Загальні вказівки

1. Лабораторні роботи виконуються в години, зазначені в розкладі і для кожного студента присутність на занятті є обов'язковою. Студенту, що пропустив лабораторне заняття без поважних причин і не захистив лабораторну роботу на наступному занятті, виставляється незадовільна оцінка з відповідної лабораторної роботи.

2. У комп'ютерний клас дозволяється входити тільки після дзвінка на заняття й у присутності викладача.

3. Вхід у комп'ютерний клас дозволяється тільки за наявністю документа, завіреного відповідальним органом ЗНУ, що засвідчує особистість .

4. Лабораторну роботу припиняють виконувати за дзвінком.

5. Забороняється виходити з аудиторії без дозволу викладача.

### Вимоги до виконання лабораторних робіт

1. Ознайомитися з загальними теоретичними відомостями.

2. За номером варіанта<sup>1</sup> обрати завдання.

3. Уважно прочитати завдання.

4. Кожну роботу виконувати відповідно до завдання.

5. Оформити друкований звіт з виконання лабораторної роботи, який повинен містити:

– титульний лист;

– тему роботи;

– схеми основних алгоритмів;

– послідовність виконання роботи;

– при необхідності записуються теоретичні відомості, результати втілення та аналіз отриманих результатів;

– висновки.

6. При необхідності захистити результати, відповісти на додаткові питання та пред'явити виконану роботу.

---

<sup>1</sup> Номер варіанта визначає викладач.

## Лабораторна робота № 1. Асемблювання та компонування програми

### Теоретичні відомості

#### Асемблер NASM

NASM (Netwide Assembler) – вільний (LGPL та ліцензія BSD) асемблер для архітектури Intel x86. Використовується для написання 16-, 32- та 64-бітних програм.

NASM створений Саймоном Тетхемом разом з Юліаном Холлом та у тепершній час розвивається невеликою командою розробників на базі хостингу відкритих проектів на сайті SourceForge.net.

NASM може працювати на платформах, відмінних від x86, таких як SPARC та PowerPC, однак код він генерує лише для x86 та x86-64.

NASM досить успішно конкурує зі стандартним у Linux- та багатьох інших UNIX-системах асемблером gas. Вважається, що якість документації у NASM вище, ніж у gas. Крім того, асемблер gas за замовченням використовує AT&T-синтаксис, орієнтований на процесори не від Intel, у той час як NASM використовує варіант традиційного для x86-асемблерів Intel-синтаксису; Intel-синтаксис використовується усіма популярними асемблерами для DOS/Windows, наприклад, MASM, TASM, fasm.

#### Компіляція програм

NASM компілює програми під різні операційні системи в межах x86-сумісних процесорів. Знаходячись в одній операційній системі, можна компілювати файл для виконання у іншій<sup>2</sup>.

Компіляція програм в NASM складається з двох етапів. Перший – асемблювання, другий – компонування. На етапі асемблювання створюється об'єктний код. В ньому міститься машинний код програми та данні, у відповідності з вихідним кодом, але ідентифікатори (змінні, символи) поки не прив'язані до адрес пам'яті. На етапі компонування з одного або декількох об'єктних модулів створюється файл для виконання (програма). Операція компонування зв'язує ідентифікатори, визначені в основній програмі, з ідентифікаторами, визначеними в інших модулях, після чого всім ідентифікаторам додаються кінцеві адреси пам'яті або забезпечується їх динамічне призначення.

Для компонування об'єктних файлів у використуванні в Windows можна використати вільний (безкоштовно розповсюджуваний) компонувальник alink (для 64-бітних програм компонувальник GoLink), а в Linux – компонувальник ld, який є в будь-якій дистрибуції цієї операційної системи.

Для асемблювання файлу необхідно ввести наступну команду:

```
 nasm -f format filename -o output
```

---

<sup>2</sup> Можливість компіляції коду в одній операційній системі для іншої називається кроскомпіляцією.

де `format` – формат файлу з результатом, `filename` – ім'я файлу з вихідним кодом програми, `output` – ім'я файлу для збереження результату<sup>3</sup>.

NASM підтримує множину форматів файлів з результатом, серед яких:

– `bin` – файл довільного формату, який визначається тільки вихідним кодом. Може бути використаним як для файлів даних, так і для модулів з кодами для виконання – наприклад, системних завантажувачів, образів ПЗП, модулів операційних систем, драйверів `.SYS` в MS-DOS або файлів виконання `.COM`.

– `obj` – об'єктний модуль у форматі OMF, сумісний з MASM і TASM.

– `win32` та `win64` – об'єктний модуль для 32- та 64-бітного коду, сумісний з Win32- та Win64-компіляторами Microsoft.

– `aout` – об'єктний модуль в форматі `a.out`, що використовувався в ранніх Linux-системах.

– `aoutb` – версія формату `a.out` для BSD-сумісних операційних систем.

– `coff` – об'єктний модуль у форматі COFF, сумісним з компонувальником з DJGPP.

– `elf32` та `elf64` – об'єктний модуль у форматах ELF32 та ELF64, які використовуються в Linux та Unix System V, включно Solaris x86, UnixWare та SCO Unix.

То б то, для створення об'єктного модулю для програми, збереженої в файлі `hello.asm`, на платформі Linux необхідно виконати команду

```
 nasm -f elf32 hello.asm
```

для 32-бітної системи або, відповідно,

```
 nasm -f elf64 hello.asm
```

для 64-бітної системи.

Аналогічно під керуванням Windows ці команди матимуть вигляд

```
 nasm -f win32 hello.asm
```

для 32-бітної системи або, відповідно,

```
 nasm -f win64 hello.asm
```

для 64-бітної системи.

Після виконання необхідної команди в поточній директорії з'явиться об'єктний файл, розширення якого відповідає цільовій платформі (наприклад, в системах на базі Linux з'явиться файл `hello.o`).

Для компонування програми за допомогою компонувальника `ld` необхідно виконати команду

```
 ld -o output objectfile
```

---

3 Ключ `-o` та параметр `output` є необов'язковими. При їх відсутності NASM обирає ім'я файлом з результатом самостійно; тому що це залежить від формату об'єктного файлу. Якщо формат об'єктного файлу – Microsoft (`obj` та `win32`), він видалить розширення `.asm` (або інше, яке вам подобається використовувати – NASM працює з будь-яким розширенням файлу з текстом програми) з ім'я вихідного файлу та виконає заміну його на `.obj`. У об'єктних файлів Unix-формату (`aout`, `coff`, `elf` та `as86`) він буде замінити розширення на `.o`. Для формату `rdf` він буде використовувати розширення `.rdf`, а у випадку формату `bin` він просто видалить розширення.

де `output` – ім'я файлу з результатом, `objectfile` – об'єктний файл. Наприклад, для компонування програми з об'єктним модулем `hello.o` необхідно виконати команду

```
 ld -o hello hello.o
```

в результаті якої у поточній директорії з'явиться файл для виконання з назвою `hello`.

### *✍ Завдання для лабораторної роботи*

Для наведеної нижче програми створити об'єктний модуль та провести компонування<sup>4</sup>.

```
1 section .data
2     msg: db "Hello, World!", 10
3     .len:equ $ - msg
4 section .text
5     global main
6 main:
7     mov EAX, 4 ; запис у
8     mov EBX, 1 ; стандартний вивід
9     mov ECX, msg
10    mov EDX, msg.len
11    int 0x80 ; переривання операційної системи
12    mov EAX, 1 ; вихід (завершення програми)
13    mov EBX, 0 ; код виходу (статус)
14    int 0x80
```

Змінити код програми таким чином, що б на екрані друкувалися відомості про автора програми.

### *? Контрольні запитання*

1. Дайте визначення, що таке машинна мова, знайдіть приклади декількох команд машинної мови для процесорів Pentium.

2. Що таке асемблер, навіщо він потрібен?

3. Поясніть особливості етапів асемблювання та компонування.

4. Дайте визначення термінів: інтерпретація, трансляція, компіляція.

5. Якому символу відповідає код 10?

6. Яким чином провести кроскомпіляцію для платформи Win32 з платформи Linux використовуючи NASM?

7. Які можуть бути коди виходу програми (статуси завершення)?

---

<sup>4</sup> Для виконання лабораторної роботи в середовищі операційної системи Windows рекомендується використовувати код простішого застосування, наведений за адресою: <http://codewiki.wikispaces.com/winstdout.nasm> (див. додаток А) або скористатися напрацюваннями проекту cygwin (<http://www.cygwin.com/>).

## Лабораторна робота № 2. Використання зневаджувача для контролю стану реєстрів

### Теоретичні відомості

Зневаджувач<sup>5</sup> – це комп'ютерна програма, яка призначена для пошуку помилок в інших програмах, ядрах операційних систем, SQL-запитах та інших видах коду.

Зневаджувач дозволяє виконувати покрокове трасування, відстежувати, встановлювати або змінювати значення змінних в процесі виконання коду, встановлювати і знищувати контрольні точки або умови зупинки і т. д.

В контексті зневадження програм, написаних на асемблері, важливою функцією зневаджувача є можливість перегляду стану реєстрів процесора.

Одним з найбільш розповсюджених зневаджувачів є GNU Debugger – переносимий зневаджувач проекту GNU, який працює на багатьох UNIX-подібних системах і вміє виконувати зневадження багатьох мов програмування, включно C, C++, Free Pascal, FreeBASIC, Ada та Fortran.

Для початку зневадження програми необхідно виконати команду виду

```
 gdb program_name
```

де `program_name` – назва бінарного файлу програми.

Наприклад, для зневадження програми з назвою файлу `hello` необхідно виконати команду

```
 gdb hello
```

після чого з'явиться рядок очкування команд зневаджувача приблизно наступного вигляду<sup>6</sup>

```
 GNU gdb (GDB) 7.4.1-debian
```

```
 Copyright (C) 2012 Free Software Foundation, Inc.
```

```
 License GPLv3+: GNU GPL version 3 or later  
<http://gnu.org/licenses/gpl.html>
```

```
 This is free software: you are free to change and  
redistribute it.
```

```
 There is NO WARRANTY, to the extent permitted by law.  
Type "show copying"
```

```
 and "show warranty" for details.
```

```
 This GDB was configured as "x86_64-linux-gnu".
```

```
 For bug reporting instructions, please see:
```

```
 <http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/>...
```

```
 Reading symbols from /home/.../1/hello... (no debugging  
symbols found)...done.
```

```
 (gdb)
```

---

<sup>5</sup> дебаггер, англ. debugger.

<sup>6</sup> Кінцевий вигляд запрошення зневаджувача залежить від версії самого зневаджувача та операційної системи, в якій він запущений.

Для переведення зневаджувача в покроковий режим необхідно додати точку зупинки – оператор програми, після якого її виконання переривається до отримання наступних команд. Наприклад, в якості такої точки можна використовувати точку входу в програму (`main` в прикладі попередньої лабораторної роботи). Для цього необхідно виконати команду

```
break main
```

Для запуску виконання програми до найближчої точки зупинки необхідно виконати команду

```
run
```

Для отримання інформації про стан всіх реєстрів необхідно виконати команду

```
info registers
```

В результаті виконання цієї команди на екран будуть виведені значення, які зберігаються в реєстрах. Проте для перегляду стану одного окремого реєстра необхідно виконати команду (у цьому випадку реєстра `esp`)

```
print/x $esp
```

Для переходу зневаджувача до наступного оператора необхідно виконати команду

```
nexti
```

а для переходу до наступного рядка програми використовується команда `next`.

Необхідно зауважити, що для більш повного використання можливостей зневаджувача `gdb` необхідно програму компілювати з ключами включення додаткової інформації (`-g -fstabs`). Наприклад, для компіляції програми під назвою `lab.asm` необхідно виконати команду

```
nasm -f elf -g -fstabs lab.asm
```

### *✍ Задання для лабораторної роботи*

На базі коду програми з лабораторної роботи № 1 сформулювати звіт, який містить аналіз стану реєстрів у зневаджувачі. Необхідно показати стан реєстрів після виконання кожного оператора.

### **? Контрольні запитання**

1. Що таке зневаджувач? Які його основні функції?
2. Наведіть назви та особливості відомих зневаджувачів.
3. Наведіть основні етапи процесу зневадження.
4. Наведіть доступні команди зневаджувача `GNU Debugger`.
5. Які ключі команди `print` зневаджувача `gdb` можна використовувати?

Наведіть приклади.

## Лабораторна робота № 3. Регістри. Завантаження даних у регістри

### Теоретичні відомості

Родина мікропроцесорів починаючи з моделі 80386 є повністю 32-розрядними, що означає те, що вони можуть обробляти 4 Гб оперативної пам'яті<sup>7</sup>. Оскільки шина даних також 32-розрядна, то процесор може зберігати і обробляти у своїх регістрах число “шириною” в 32 біти.

Для того, щоб програмувати на мові асемблера, необхідно знати імена регістрів та загальні принципи роботи команд завантаження даних.

### Регістри загального призначення

Регістрами загального призначення є EAX (Акумулятор), EBX (База), ECX (Лічильник) та EDX (Дані).

Процесор 80386 зворотно сумісний з процесором 80286, регістри якого 16-розрядні. Регістри загального призначення мають однакову структуру, тому для розуміння достатньо розглянути структуру регістра EAX.

Регістр EAX може бути розділений на дві частини – 16-розрядний регістр AX (який також є в 80286) та старші 16 бітів, які не мають окремої назви. В свою чергу, регістр AX може бути розділеним (не тільки в 80386, проте і в 80286) на два 8-бітних регістри – AH та AL (рис. 1). Аналогічно, в регістрі EBX молодші 16 біт – регістр BX, який складається з регістрів BH та BL; ECX: CX = CH + CL; EDX: DX = DH + DL.

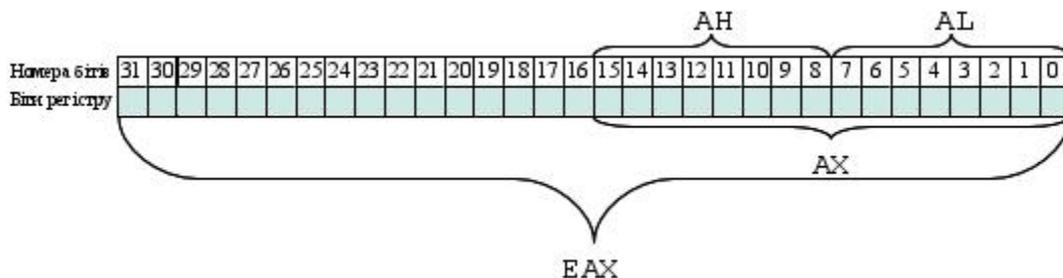


Рис. 1. Структура регістра EAX

### Індексні регістри

До регістрів загального призначення іноді відносять також індексні регістри процесора 80386 – ESI, EDI та EBP (або SI, DI та BP для 16-розрядних дій).

Зазвичай ці регістри використовуються для адресації пам'яті: звертання до масивів, індексування, тощо. Звідси їх назви: індекс джерела (Source Index), індекс приймача (Destination Index), вказівник бази (Base Pointer). Але зберігати в них тільки адреси необов'язково: регістри ESI, EDI та EBP

<sup>7</sup> 32 біти можуть прийняти  $2^{32}$  різні значення, тому можлива адресація  $2^{32}$  байтів пам'яті, які утворюють 4 гігабайти.

можуть зберігати довільні дані. Ці регістри програмно доступні, то б то їх зміст може бути змінено програмістом. Інші регістри краще програмно не змінювати.

У регістрів ESI, EDI та EBP існують тільки в 16-розрядна та 32-розрядна версії.

## Сегментні регістри

Цю групу регістрів можна віднести до регістрів стану. Регістри з цієї групи використовуються при обчисленні реальної адреси (адреси, яку буде передано на шину адреси). Процес обчислення реальної адреси залежить від режиму процесора (реальний або захищений). Сегментні регістри тільки 16-розрядні, такі ж, як в 80286.

Назви цих регістрів відповідають їх функціям: CS (Code Segment, сегмент коду) разом з EIP (IP) визначають адресу пам'яті, з якої потрібно прочитати наступну інструкцію; аналогічно регістр SS (Stack Segment, сегмент стека) в парі з ESP (SS : SP) вказують на вершину стека.

Сегментні регістри DS, ES, FS, та GS (Data, Extra, F та G сегменти) використовуються для адресування даних в пам'яті.

## Команда завантаження даних

Загальний формат команд Асемблера наступний:

 ім'я\_команди [підказка] операнди

Для завантаження даних в регістр використовується команда mov. Команда MOV, не дивлячись на те, що її назва виходить зі слова «move» (переміщати), насправді не переміщує, а копіює значення з джерела в приймач. Загальний формат команди MOV наступний.

 mov приймач, джерело

Розглянемо декілька прикладів застосування команди MOV.

 mov AX, [number] ; в регістр AX копіюємо значення змінної number

 mov [number], BX ; в змінну number завантажити значення з регістра BX

 mov BX, CX ; завантажити в регістр BX значення регістра CX

 mov AL, 1 ; завантажити в регістр AL значення 1

 mov DL, CL ; завантажити в регістр DH значення регістра CL

 mov ESI, EDI ; копіювати значення регістра EDI в регістр ESI

 mov word [number], 1 ; зберегти 16-бітне значення 1 в змінну number

Процесори родини x86 дозволяють використовувати в командах тільки один нерігстровий аргумент. Щоб скопіювати значення з однієї області пам'яті до іншої, необхідно використовувати проміжний регістр.

Перелік всіх можливих форматів команди MOV має вигляд, наведений нижче.

```
mov r/m8, reg8
mov r/m16, reg16
mov r/m32, reg32
mov reg8, r/m8
mov reg16, r/m16
mov reg32, r/m32
mov reg8, imm8
mov reg16, imm16
mov reg32, imm32
mov r/m8, imm8
mov r/m16, imm16
mov r/m32, imm32
```

де `reg8` – будь-який 8-розрядний регістр загального призначення; `reg16` – будь-який 16-розрядний регістр загального призначення; `reg32` – будь-який 32-розрядний регістр загального призначення; `r/m8` – 8-розрядний операнд може знаходитися в пам'яті або регістрі; `r/m16` – 16-розрядний операнд може знаходитися в пам'яті або регістрі; `r/m32` – 32-розрядний операнд може знаходитися в пам'яті або регістрі; `imm8` – безпосередньо 8-розрядне значення; `imm16` – безпосередньо 16-розрядне значення; `imm32` – безпосередньо 32-розрядне значення.

Наприклад розглянемо програму, наведену нижче.

```
1 section .data
2 section .text
3     global main
4 main:
5     mov  AL, 4           ; завантаження в регістр AL
значення 4
6     mov  AH, 1          ; завантаження в регістр AH
значення 1
7     mov  EBX, 0xABCD    ; завантаження в регістр EBX
значення 0xABCD
8     mov  ECX, EAX       ; копіювання з регістра EAX
в регістр ECX
9     mov  EAX, 1         ; код команди виходу в
регістр EAX
10    mov  EBX, 0         ; код статусу виходу в
регістр EBX
11    int  0x80
```

В п'ятому рядку програми у регістр AL завантажуються значення 4, чому відповідає значення рядку 14 зневаджувального виводу (для порівняння статус регістрів на початку програми наведено у рядках 7-9). В шостому рядку

програми в регістр АН завантажено значення 1. Враховуючи, що АН – старша частина регістра та АL – молодша, то значення регістра АХ стане  $100000100_2 = 104_{16} = 260_{10}$  (рядок 21 зневажувального виводу). В цьому рядку програми в регістр ЕВХ завантажувється значення  $ABCD_{16} = 43981$  (рядок виводу 29). Далі значення  $104_{16}$  копіюється з регістра ЕАХ в регістр ЕСХ (рядок виводу 37). Відповідний зневажувальний вивід наведено нижче.

```
1 (gdb) break main
2 Breakpoint 1 at 0x400080
3 (gdb) run
4 Starting program:
/home/choporoff/Projects/Assembler/3/lab3
5 Breakpoint 1, 0x000000000400080 in main ()
6 (gdb) info registers
7 rax          0x0    0
8 rbx          0x0    0
9 rcx          0x0    0
10 rip         0x400080  0x400080 <main>
11 (gdb) nexti
12 0x000000000400082 in main ()
13 (gdb) info registers
14 rax          0x4    4
15 rbx          0x0    0
16 rcx          0x0    0
17 rip         0x400082  0x400082 <main+2>
18 (gdb) nexti
19 0x000000000400084 in main ()
20 (gdb) info registers
21 rax          0x104260
22 rbx          0x0    0
23 rcx          0x0    0
24 rip         0x400084  0x400084 <main+4>
25 (gdb) nexti
26 0x000000000400089 in main ()
27 (gdb) info registers
28 rax          0x104260
29 rbx          0xabcd   43981
30 rcx          0x0    0
31 rip         0x400089  0x400089 <main+9>
32 (gdb) nexti
33 0x00000000040008b in main ()
34 (gdb) info registers
35 rax          0x104260
36 rbx          0xabcd   43981
```

```

37 rcx          0x104260
38 rip          0x40008b  0x40008b <main+11>
39 (gdb) nexti
40 0x0000000000400090 in main ()
41 (gdb) info registers
42 rax          0x1  1
43 rbx          0xabcd  43981
44 rcx          0x104260
45 rip          0x400090  0x400090 <main+16>
46 (gdb) nexti
47 0x0000000000400095 in main ()
48 (gdb) info registers
49 rax          0x1  1
50 rbx          0x0  0
51 rcx          0x104260
52 rip          0x400095  0x400095 <main+21>
53 (gdb) nexti
54 [Inferior 1 (process 3069) exited normally]

```

### *✍ Завдання для лабораторної роботи*

На базі коду програми, написаної в лабораторній роботі № 1, створити програму, яка виконує наведені нижче дії.

1. У реєстр ECX завантажує значення 0xABFεEε, а в реєстр EBX – 0 (замість ε вказати свій номер за академічним журналом у шістнадцятиричній системі числення).

2. Копіює данні з реєстра CH в реєстр BL.

3. Копіює данні з реєстра CL в реєстр BH.

4. В реєстр EAX спочатку завантажую значення 0xFFFFFFFF потім в реєстр AX – 0.

Для перегляду стану реєстрів використовувати зневаджувач gdb (або будь-який інший). Обов'язково необхідно показати зміни реєстрів після кожної команди.

Створити звіт, в якому представлено хід роботи та відповіді на контрольні запитання.

Поясніть значення у реєстрах EAX, EBX та ECX.

### **? Контрольні запитання**

1. Що таке реєстр?
2. Які типи реєстрів існують на архітектурі x86?
3. Порівняйте реєстри архітектур arm та x86?
4. Які особливості реєстрів присутні у процесорів архітектури x84\_64?
5. Поясніть особливості завантаження даних у реєстри.

## Лабораторна робота № 4. Робота з основною пам'яттю комп'ютера

### Теоретичні відомості

Для роботи з операндами, розташованими в основній пам'яті, їх необхідно спочатку оголосити (зв'язати адреси пам'яті з ідентифікаторами для посилання на них). Для цього слугують псевдокомандами визначення та резервування даних. Ці команди необхідно розмістити в сегменті даних (після його декларації: `section .data`)

### Псевдокоманди **DB**, **DW** та **DD** – визначення даних

Одна з найбільш розповсюджених псевдокоманд – це псевдокоманда **DB** (*Define Byte*), яка дозволяє визначати однобайтові дані в основній пам'яті. Загальний формат псевдокоманди **DB**:

```
 [name] DB initial-values
```

де `name` необов'язковий ідентифікатор<sup>8</sup> – назва адреси в пам'яті, `initial-values` – перелік вихідних значень. Наприклад,

```
1 zero_byte DB 0
2 two_bytes DB 0x00, 0x01
```

В першому рядку визначено один байт основної пам'яті з вихідним значенням 0 та ідентифікатором `zero_byte`. В другому рядку оголошено два послідовних байти з вихідними значеннями 0x00 та 0x01. Ідентифікатор `two_bytes` вказує на перший з них (0x00), для доступу до другого необхідно використовувати конструкцію виду `[zero_byte + 1]`.

Для визначення дані в пам'яті, кратні слову<sup>9</sup>, використовується псевдокоманда **DW** (*Define Word*). Формат псевдокоманди **DW** аналогічний до формату команди **DB**. В наступних рядках наведено приклади визначення даних, кратних слову.

```
1 w DW 0x12AB ;
2 w_array DW 0x1, 0x2, 0x3, 0x4
```

В другому рядку визначено чотири послідовних слова, для доступу до яких необхідно використовувати зміщення відносно адреси першого з них. Наприклад, `[w_array] - 0x1`, `[w_array + 2] - 0x2`, тощо. Інструкція

```
 MOV AX, [w_array + 4]
```

копіює в регістр `AX` значення, адреса якого на 4 байти більша за адресу `w_array`, то б то, значення 0x3.

Аналогічно використовуються псевдокоманди **DD**, **DQ** та **DT**, які, відповідно, визначають дані кратні подвійному слову (4 байти), чотирьом словам (8 байт), та 10 байтам.

---

8 Необов'язковість ідентифікатору зумовлена тим, що визначені дані розташовуються у послідовних адресах сегмента даних програми.

9 Історично склалося, що під словом називають два послідовних байти оперативної пам'яті, які використовуються спільно.

Для визначення більш великих масивів даних, що повторюються, можна використовувати псевдокоманду TIMES. Наприклад, рядок

```
zeros TIMES 8 DD 0
```

визначає 8 подвійних слів, початкове значення яких 0.

Розглянемо наступну програму

```
1 section .data ; Секція даних
2 my_byte db 7
3 w dw 0x123, 0x124 ; w[0] = 0x123, w[1] =
0x124
4 d dd 0xa, 0xb, 0xc ; d[0] = 0xa, d[1] =
0xb, d[2] = 0xc
5 chars db 'hello', 10 ; рядок символів
6 zerobuf times 64 db 0 ; 64 байти,
ініціалізовані нулем
7 section .text ; Текстова секція (код)
8 global main
9 main:
10 mov byte [zerobuf + 0], 1 ; zerobuf[0]=1
11 mov byte [zerobuf + 1], 2 ; zerobuf[1]=2
12 mov byte [zerobuf + 2], 3 ; zerobuf[2]=3
13 mov byte AL, [zerobuf + 2] ; AL=zerobuf[2]=3
14 mov byte AH, [zerobuf + 50] ; AH=zerobuf[50]=0
15 mov dword EBX, [d + 8] ; EBX=d[2]=0xc
16 mov word CX, [w + 2] ; CX=w[1]=0x124
17
18 mov EAX, 1 ; код команди завершення роботи
програми
19 mov EBX, 0 ; код статусу завершення
20 int 0x80 ; переривання операційної системи
```

З першого по шостий рядок – секція даних. В рядку 2 визначена змінна `my_byte` з початковим значенням 7. В рядку 3 `w` є масивом з двох слів. В рядку 4 визначено масив `d` з трьох подвійних слів. В наступному рядку визначено 6 байтів – рядок символів. В шостому рядку визначено масив-буфер з 64 байтів, кожен з яких ініціалізовано нулем. Якщо цю програму запустити в зневаджувачі, то отримаємо наступний вивід

```
1 (gdb) break main
2 Breakpoint 1 at 0x8048080
3 (gdb) run
4 Starting program: /home/usergis/4/lab4
5 Breakpoint 1, 0x08048080 in main ()
6 (gdb) nexti
7 0x08048087 in main ()
8 (gdb) nexti
9 0x0804808e in main ()
```

```

10 (gdb) nexti
11 0x08048095 in main ()
12 (gdb) nexti
13 0x0804809a in main ()
14 (gdb) nexti
15 0x080480a0 in main ()
16 (gdb) nexti
17 0x080480a6 in main ()
18 (gdb) nexti
19 0x080480ad in main ()
20 (gdb) disassemble
21 Dump of assembler code for function main:
22   0x08048080 <+0>: movb   $0x1,0x80490d3
23   0x08048087 <+7>: movb   $0x2,0x80490d4
24   0x0804808e <+14>: movb   $0x3,0x80490d5
25   0x08048095 <+21>: mov    0x80490d5,%al
26   0x0804809a <+26>: mov    0x8049105,%ah
27   0x080480a0 <+32>: mov    0x80490c9,%ebx
28   0x080480a6 <+38>: mov    0x80490bf,%cx
29 => 0x080480ad <+45>: mov    $0x1,%eax
30   0x080480b2 <+50>: mov    $0x0,%ebx
31   0x080480b7 <+55>: int    $0x80
32 End of assembler dump.
33 (gdb) print /x $ax
34 $1 = 0x3
35 (gdb) print /x $ebx
36 $2 = 0xc
37 (gdb) print /x $cx
38 $3 = 0x124
39 (gdb) print /x d@3
40 $4 = {0xa, 0xb, 0xc}

```

### *✍ Завдання для лабораторної роботи*

Розробити програму, яка виконує наступні дії:

1. Визначає в пам'яті рядок символів з ім'ям `my_name`, який містить прізвище та ім'я автора лабораторної роботи.
2. Визначає наступні однобайтові дані  $l\_byte = N$ ,  $h\_byte = 3 N$ .
3. Визначає слова  $l\_word = 10 N$ ,  $h\_word = 11 N + 15$ .
4. Визначає подвійне слово  $v\_dword = 30 N + N^2$ .
5. Копіює визначені дані з пам'яті у регістри.
6. Створює масив з 20 подвійних слів, ініціалізованих 0.
7. Змінює значення першого, п'ятого, десятого та двадцятого елементів, значеннями, відповідно, 1, 5, 10, 20.
8. Міняє місцями значення змінної `v_dword` та десятого елементу масиву.



## Лабораторна робота № 5. Робота зі стеком. Виклик зовнішніх процедур. Друк на консоль

### Теоретичні відомості

#### Стек

При програмуванні часто виникає необхідність тимчасового збереження вмісту реєстрів процесора або деякої адреси пам'яті, щоб потім відновити вихідні значення.

Стек – це тип черги – останній прийшов – перший пішов<sup>10</sup> (рис. 2). Таку чергу можна розглядати як стовпець монет: першу покладену на стіл монету можна забрати лише останньою, якщо монети забирати по одній.

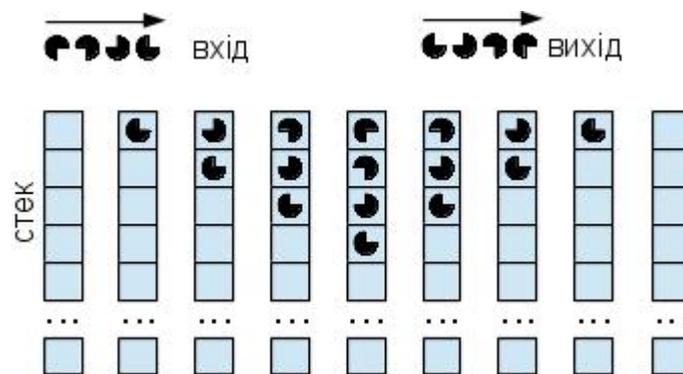


Рис. 2. Модель стека

В PC-сумісних процесорах відсутній апаратний стек, тому дані стека зберігаються в пам'яті. Верхівка стека представлена парою реєстрів `SS:ESP` – сегмент стека + вказівник верхівки стека. Будь-яка операція зі стеком має справу з його верхівкою, на яку завжди вказує реєстр `ESP`. Стек може зберігати 16- або 32-бітні дані.

Команда `push` дозволяє зберегти в стеці дані з будь-якого 16- або 32-бітного реєстра або області пам'яті. Формат команди `push` наступний:

```
 push o1
```

де `o1` – 16- або 32-бітний операнд.

Наприклад, команди

```
 push EAX
```

```
 push [variable]
```

спочатку скопіюють у стек значення реєстра `EAX`, а потім змінної `[variable]`.

Для вилучення даних зі стека використовується команда `pop`, формат якої аналогічний до формату команди `push`. Наприклад, команди

```
 pop [variable]
```

```
 pop EAX
```

---

<sup>10</sup> LIFO (Last In – First Out).

поєдновано вилучають та копіюють дані зі стека: верхівку до змінної [variable], наступне після верхівки значення до регістра EAX.

Для одночасного збереження та відновлення даних всіх регістрів загального призначення використовується пара команд pusha / popa, а для додаткових регістрів команди pushad / popad.

## Виклик зовнішніх процедур

Для виклику зовнішніх процедур і функцій з програми на мові асемблера необхідно на початку програми оголосити відповідні процедури (функції) як зовнішні за допомогою команди extern. Наприклад, команда

```
extern printf
```

оголошує зовнішню функцію, назва якої printf.

Програми, які використовують зовнішні процедури (функції) повинні компонуватися з відповідними зовнішніми бібліотеками. Якщо програма використовує зовнішні функції з інших мов програмування, то найбільш простим способом є використання компонування з мови програмування, зовнішні функції якої використовуються. Наприклад, у випадку наведеної в прикладі функції printf з мови програмування C більш зручним є використання компонування gcc. Наприклад, команда

```
gcc -o lab lab.o
```

компонує об'єктний файл lab.o з стандартною бібліотекою мови C та створює файл для виконання.

Важливим етапом виклику зовнішніх процедур та функцій є передача переліку параметрів. Спосіб передачі параметрів у підпрограми стандартизований для кожної апаратно-програмної платформи. Способи передачі на 32- та 64-бітних платформах відрізняються.

На 32-бітних комп'ютерах аргументи підпрограми необхідно зберегти в стек з порядком від останнього аргументу до першого (з права наліво). Наприклад, наведена нижче програма друкує на екрані значення змінних a, b, c і d. Для управління форматом виводу використовуються рядок fmt.

```
1 extern printf
2 SECTION .data ; Секція даних
3 a dd 5 ; int a=5;
4 b db 103 ; char b = 103;
5 c dw -257 ; short c = -257;
6 d dq 0x12345678; long d = 0x12345678;
7 fmt db "a=%d, b=%hhd, c=%hd, d=%lx", 10, 0 ;
```

Рядок формату

```
8 SECTION .text ; Секція кода
9 global main ; Точка входу
10 main:
11 push EBP
12 mov EBP, ESP
13 ; збереження параметрів у стек
```

```

14     push dword [d]
15     push dword [c]
16     push dword [b]
17     push dword [a]
18     push dword fmt
19     call printf      ; виклик printf(fmt, a, b, c, d);
20     add  ESP, 20     ; у стек було збережено 5
подвійних слів
21                                     ; вертаємо вказівник на верхівку стека
22     mov  ESP, EBP
23     pop  EBP
24     mov  EAX, 0
25     ret

```

На 64-бітних системах на базі Unix-подібних операційних систем<sup>11</sup> для передавання параметрів підпрограмам використовуються SSE регістри. Порядок параметрів – з права на ліво. Порядок розміщення в регістрах наступний: RDI, RSI, RDX, RCX, R8, R9, XM0 – XM7. Наведена нижче програма є аналогом попередньої на випадок 64 біт.

```

1  extern  printf
2  SECTION .data      ; Секція даних
3      a dd 5         ; int a=5;
4      b db 103      ; char b = 103;
5      c dw -257     ; short c = -257;
6      d dq 0x12345678; long d = 0x12345678;
7      fmt db "a=%d, b=%hd, c=%hd, d=%lx", 10, 0 ;
Рядок формату функції printf, "\n", '0'
8  SECTION .text     ; Секція кода
9      global main   ; Стандартна точка старту gcc
10 main:             ; мітка для точки старту
11     mov  R8, [d]   ; п'ятий аргумент функції printf
12     mov  RCX, [c]  ; четвертий аргумент функції
printf
13     mov  RDX, [b]  ; третій аргумент функції printf
14     mov  RSI, [a]  ; другий аргумент функції printf
15     mov  RDI, fmt  ; перший аргумент функції printf
16     mov  RAX, 0
17     call printf    ; Виклик функції друку
18     mov  RAX, 0
19     mov  EAX, 1
20     mov  EBX, 0
21     int  0x80

```

Виконання обох програм приводить до друку на консоль наведеного нижче повідомлення.

<sup>11</sup> GNU/Linux, BSD, Mac OS X (компілятори GCC, Intel C++ Compiler).



## Лабораторна робота № 6. Арифметичні операції. Цілі числа без знака

### Теоретичні відомості

Розглянута вище команда MOV відноситься до групи команд переміщення даних. У фокусі поточної лабораторної роботи група найчастіше використаних команд – арифметичні операції. Процесор 80386 не містить математичного сопроцесора, тому розглянемо в цій роботі цілочисельну арифметику, яка повністю підтримується процесором 80386. Кожна арифметична команда змінює регістр ознак.

### Інструкції додавання **add** і віднімання **sub**

Найпростіші арифметичні команди: додавання (**add**) та віднімання (**sub**).

Команда **add** використовує два операнди:

```
 add o1, o2
```

Ця команда додає обидва операнди і записує результат в o1.

Аналогічно працює команда віднімання – **sub**:

```
 sub o1, o2
```

Результат операції віднімання, як і у випадку з додавання, записується в o1.

Приклади

```
 add AX, 8
```

```
; AX = AX + 8
```

```
 add EBX, ECX
```

```
; EBX = EBX + ECX
```

```
 sub CX, DX
```

```
; CX = CX - DX
```

```
 sub EAX, [var]
```

```
; EAX = EAX - var
```

```
 add dword [var4], 123
```

```
; var4 = var4 + 123; var4
```

займає 4 байти

В останньому рядку наведеного вище прикладу показано, яким чином можна зазначити об'єм пам'яті, що відповідає операндам.

### Інструкції інкременту **inc** та декременту **dec**

Інструкція інкременту **inc** додає до, а декременту **dec**, відповідно, віднімає від значення операнда одиницю. Ці інструкції мають однаковий формат. Наприклад,

```
 inc EAX ; EAX = EAX + 1
```

```
 dec word [number] ; number = number - 1
```

перша команда збільшує значення регістра EAX, а друга команда зменшує поточне значення змінної *number*, довжина якої слово, на одиницю.

### Інструкція множення **mul**

Команда **mul** може бути записана в трьох різних форматах:

```
 mul r/m8
```

```
 mul r/m16
```

```
 mul r/m32
```

У 8-розрядній формі операнд може бути будь-яким 8-бітним регістром або адресою пам'яті. Другий операнд повинен зберігатися у регістрі AL. Результат (добуток) буде записано у регістр AX.

У 16-розрядній формі (аналогічно то 8-розрядної) операнд може бути будь-яким 16-бітним регістром або адресою пам'яті. Другий операнд повинен зберігатися у регістрі AX. Результат записується в пару регістрів DX:AX.

Аналогічно у 32-розрядній формі другий операнд знаходиться в регістрі EAX. Результат буде записано у пару регістрів EDX:EAX.

В останніх двох випадках, якщо результат вміщується у молодший з пари регістрів (AX або EAX), то значення старшого регістра (DX або EDX) встановлюється рівним 0, інакше в старший регістр записується частина добутку, яка не вмістилася у молодший регістр.

### Інструкція знаходження частки та залишку `div`

Подібно до команди `mul`, інструкція `div` може бути представлена в трьох форматах:

```
div r/m8
```

```
div r/m16
```

```
div r/m32
```

Операнд слугує дільником, а ділене зберігається у фіксованому місці. У 8-бітній формі операнд (дільник) може бути будь-яким 8-бітним регістром або адресою пам'яті. Ділене знаходиться в регістрі AX. Результат: частка – в AL, залишок – в AH.

У 16-бітній формі, аналогічно до 8-бітної, операнд – будь-який 16-бітний регістр або адреса пам'яті, частка зберігається в регістрі AX, залишок – DX.

У 32-бітній формі частка зберігається в регістрі EAX, залишок – EDX.

### Застосування арифметичних операцій

Розглянемо приклад застосування арифметичних операцій для знаходження суми, різниці, добутку та відношення двох змінних<sup>12</sup>.

```
1 extern printf
2 SECTION .data ; Секція даних
3 a dd 103 ; int a = 103;
4 b dd 259 ; int b = 259;
5 c dd 0 ; int c = 0;
6 fmt db "a=%d, b=%d, c=%d", 10, 0 ; Рядок
формату функції printf, "\n", '0'
7 fmt_add db "c = a + b = %d", 10, 0 ; Рядок
формату для друку суми
```

<sup>12</sup> У наведеному прикладі розроблено програмний код для 64-бітної системи. Еквівалентний приклад на випадок 32 біт наведено у додатку Б.

```

8      fmt_sub    db    "c = a - b = %d", 10, 0    ; Рядок
формату для друку різниці
9      fmt_mul    db    "c = a * b = %d", 10, 0    ; Рядок
формату для друку добутку
10     fmt_div    db    "[a / b] = %d, {a / b} = %d", 10,
0      ; Рядок формату друку для знаходження частки та
залишку
11     SECTION .text                ; Секція коду
12     global main                  ; Стандартна точка старту gcc
13     main:                          ; мітка для точки старту
14     mov    RCX, [c]
15     mov    RDX, [b]
16     mov    RSI, [a]
17     mov    RDI, fmt
18     mov    RAX, 0
19     call   printf                 ; Виклик функції для друку
значень a, b, c
20     mov    RAX, 0
21                                     ; Обчислення c = a + b
22     mov    EAX, [a]                ; EAX = a
23     add    EAX, [b]                ; EAX = EAX + b = a + b
24     mov    [c], EAX               ; c = EAX = a + b
25                                     ; Друк
26     mov    RSI, [c]
27     mov    RDI, fmt_add
28     mov    RAX, 0
29     call   printf                 ; Виклик функції для друку
30     mov    RAX, 0
31                                     ; Обчислення c = b - a
32     mov    EAX, [b]                ; EAX = b
33     sub    EAX, [a]                ; EAX = EAX - a = b - a
34     mov    [c], EAX               ; c = EAX = b - a
35                                     ; Друк
36     mov    RSI, [c]
37     mov    RDI, fmt_sub
38     mov    RAX, 0
39     call   printf                 ; Виклик функції для друку
40     mov    RAX, 0
41                                     ; Обчислення c = a * b
42     mov    EAX, [a]                ; EAX = a
43     mul    dword [b]              ; EDX:EAX = EAX * b = a * b
44     mov    [c], EAX               ; c = EAX = a * b
45                                     ; Друк
46     mov    RSI, [c]
47     mov    RDI, fmt_mul

```

```

48     mov    RAX, 0
49     call  printf      ; Виклик функції для друку
50     mov    RAX, 0
51                                     ; Обчислення c = b / a
52     mov    EAX, [b]   ; EAX = b
53     mov    EDX, 0
54     div   dword [a]  ; EAX - частка, EDX - залишок
55                                     ; Друк
56     mov    EDX, EDX
57     mov    ESI, EAX
58     mov    RDI, fmt_div
59     mov    RAX, 0
60     call  printf      ; Виклик функції для друку
61     mov    RAX, 0
62     mov    EAX, 1
63     mov    EBX, 0
64     int   0x80

```

В секції даних (рядки 2-10) оголошено змінні та рядки формату для виводу результатів на консоль. В рядках 22-24, 32-34, 42-44 та 52-54 наведено приклади обчислення суми, різниці, добутку та частки з залишком. В результаті виконання наведеної програми отримаємо наступні рядки на екрані комп'ютера:

```

🖥 a=103, b=259, c=0
🖥 c = a + b = 362
🖥 c = a - b = 156
🖥 c = a * b = 26677
🖥 [a / b] = 2, {a / b} = 53

```

### *🖋 Завдання для лабораторної роботи*

Розробити програму для обчислення заданої формули ( $[ ]$  – частка від ділення,  $\{ \}$  – залишок).

1.  $A = 10N - [N/2] + \{N/3\}$ .
2.  $A = 3N - [N/10] - \{100/N\}$ .
3.  $A = N^2 - [N/3] + \{2N/3\}$ .
4.  $A = 10N - [N/2] + \{N/3\}$ .
5.  $A = N^3 + \{N/3\}$ .
6.  $A = 10([N/2] + \{N/3\})$ .
7.  $A = [N/2] + \{(5N+1)/3\}$ .
8.  $A = 2\{(2N-1)/3\}$ .
9.  $A = 5\{(2N)/3\}$ .
10.  $A = [N/2] \cdot \{N/4\}$ .
11.  $A = N^2 - N + [4/3]$ .
12.  $A = 20N - \{N/3\}$ .
13.  $A = N + [N/4] + \{N/5\}$ .



## Лабораторна робота № 7. Арифметичні операції. Цілі числа зі знаком

### Теоретичні відомості

Розглянуті у попередній лабораторній роботі розглянуті арифметичні операції призначені для роботи з цілими числами без знака (додатними числами). Для роботи з цілими числами зі знаком (діапазоном чисел, який включає від'ємні числа) у мову Асемблер додано спеціальні інструкції.

### Команда `neg`

Інструкція `neg` має такий формат:

```
 neg r/m8  
 neg r/m16  
 neg r/m32
```

Інструкція `neg` має один операнд та змінює його знак на протилежний: додатне число перетворюється у від'ємне та оборотно. Розмір операнда може бути довільним: 8, 16 або 32 біт.

Наприклад,

```
 neg EBX
```

змінює знак значення, яке зберігається у регістрі `EBX`,

```
 neg byte [number]
```

змінює знак однобайтової змінної `number`.

### Цілочисельне множення та ділення

Зберігання чисел у додатковому коді робить можливим їх додавання та віднімання зі знаком та без знака за допомогою тих самих інструкцій `add` і `sub`. Проте множення та ділення необхідно використовувати окремі інструкції – `imul` та `idiv`.

Інструкція `imul` помножує цілі числа зі знаком та може мати один, два або три операнди. Коли використовується один операнд поведінка цієї інструкції така сама як інструкції `mul`, проте буде враховуватися знак числа.

Якщо зазначено два операнди, то інструкція `imul` помножить операнди та збереже результат добутку до першого операнда. Тому перший операнд повинен бути регістром. Другий операнд може бути регістром, адресою пам'яті або безпосереднім значенням.

```
 imul EAX, EBX ; EAX = EAX * EBX
```

```
 imul EDX, [value] ; EDX = EDX * [value]
```

```
 imul EBX, 77 ; EBX = EBX * 7
```

Якщо зазначено три операнди, то інструкція `imul` знайде їх добуток, а результат збереже до першого операнда. Перший операнд повинен бути регістром, другий може бути будь-якого типу, а третій – безпосереднє значення.

```
 imul EAX, [val], 2 ; EAX = EAX * [val] * 2
```

```
 imul EDX, EBX, -3 ; EDX = EDX * EBX * (-3)
```

Інструкція `idiv` використовується для ділення чисел зі знаком, синтаксис її такий самий, як у інструкції `div`.

Наприклад, для обчислення виразу  $2a^2 - 7a$ , якщо  $a = -10$ , можна скористатися такою програмою.

```
1 extern printf
2 SECTION .data ; Секція даних
3 a dd -10 ; int a = -10;
4 f_init db "a=%d", 10, 0 ; Рядок формату
для руку вихідних даних
5 f_rslt db "с = 2 * a^2 - 7 * a = %d", 10, 0
; Рядок формату для друку результату
6 SECTION .text ; Секція коду
7 global main ; Стандартна точка старту gcc
8 main: ; мітка для точки старту
9 push dword [a]
10 push dword f_init
11 call printf
12 add ESP, 8
13 mov EAX, [a] ; EAX = a
14 imul EAX, EAX, 2 ; EAX = EAX * EAX * 2 = 2 *
a^2
15 mov EBX, [a] ; EBX = a
16 imul EBX, 7 ; EBX = EBX * 7 = 7 * a
17 sub EAX, EBX ; EAX = EAX - EBX = 2 * a^2 - 7 *
a
18 push dword EAX
19 push dword f_rslt
20 call printf ; Виклик функції для друку
21 add ESP, 8
22 mov EAX, 0
23 ret
```

### *✍ Завдання для лабораторної роботи*

Розробити програму для обчислення формули ( $[ ]$  – частка від ділення,  $\{ \}$  – залишок).

1.  $A = -(10N - [N/2] + \{N/3\} + 8)$ .
2.  $A = -(3N - [50/10])$ .
3.  $A = -(N^2 - [N/3])$ .
4.  $A = -(10N - [N/2] - \{N/3\})$ .
5.  $A = -(N^3 + \{N/3\})$ .
6.  $A = -([N/2] + 4 \cdot \{N/3\})$ .



## Лабораторна робота № 8. Логічні операції

### Теоретичні відомості

До логічних операцій відносяться: логічне І ( $\wedge$ ); логічне АБО ( $\vee$ ); АБО, що виключає ( $\text{xor}$ ); логічне заперечення ( $\neg$ ). Інструкції, які реалізують логічні операції, змінюють регістр ознак. Логічні операції виконуються побітово: опрацьовують окремі біти або пари біт (результати логічних операцій наведено у таблиці 1).

Таблиця 1 – Логічні операції

$o1$	$o2$	$\neg o1$	$\neg o2$	$o1 \wedge o2$	$o1 \vee o2$	$o1 \text{ xor } o2$
0	0	1	1	0	0	0
0	1	1	0	0	1	1
1	0	0	1	0	1	1
1	1	0	0	1	1	0

### Інструкції `and`, `or` та `xor`

 `and o1, o2`

 `or o1, o2`

 `xor o1, o2`

Інструкція `and` відповідає логічному І та виконує логічне множення двох операндів – `o1` та `o2`. Результат зберігається до операнда `o1`. Типи операндів аналогічні до інструкції `add`. Аналогічно діють інструкції `or` та `xor` – відповідно, логічне АБО та АБО, що виключає.

### Інструкція `not`

 `not o`

Інструкція `not` відповідає логічному запереченню. Ця інструкція має один операнд, над бітами якого виконується логічне заперечення. Результат заперечення до операнду інструкції. Інструкція `not` може використовуватися в одному з трьох форматів:

 `not r/m8`

 `not r/m16`

 `not r/m32`

Розглянемо приклад програми, що демонструє застосування логічних інструкцій.

```
1 extern    printf
2 SECTION .data          ; Секція даних
3     a      dd    9949h; int a = 39241;
4     b      dd    892Dh; int b = 35117;
```

```

5      c      dd      0          ; int c = 0;
6      fmt    db      "a=%u, b=%u", 10, 0 ; Рядок формату
для руку вихідних даних
7      fmt_and db      "c = a & b = %u", 10, 0 ; Рядок
формату для друку логічного І
8      fmt_or  db      "c = a | b = %u", 10, 0 ; Рядок
формату для друку логічного АБО
9      fmt_xor db      "c = a xor b = %u", 10, 0; Рядок
формату для друку логічного АБО, що виключає
10     fmt_neg db"neg a = %u, neg b = %u", 10, 0; Рядок
формату друку логічного заперечення
11 SECTION .text          ; Секція коду
12     global main        ; Стандартна точка старту gcc
13 main:                  ; мітка для точки старту
14     push dword        [b]
15     push dword        [a]
16     push dword        fmt
17     call printf        ; Виклик функції для друку
значень a і b
18     add  ESP, 12
19
20     ; Обчислення c = a & b
21     mov  EAX, [a]      ; EAX = a
22     and  EAX, [b]      ; EAX = EAX & b = a & b
23     mov  [c], EAX      ; c = EAX = a & b
24     push dword        [c]
25     push dword        fmt_and
26     call printf        ; Виклик функції для друку
27     add  ESP, 8
28
29     ; Обчислення c = a | b
30     mov  EAX, [a]      ; EAX = a
31     or   EAX, [b]      ; EAX = EAX | b = a | b
32     mov  [c], EAX      ; c = EAX = a | b
33     push dword        [c]
34     push dword        fmt_or
35     call printf        ; Виклик функції для друку
36     add  ESP, 8
37
38     ; Обчислення c = a xor b
39     mov  EAX, [a]      ; EAX = a
40     xor  EAX, [b]      ; EAX = EAX xor b = a xor b
41     mov  [c], EAX      ; c = EAX = a xor b
42     push dword        [c]
43     push dword        fmt_xor
44     call printf        ; Виклик функції для друку
45     add  ESP, 8
46
47     ; Обчислення заперечення

```

```

44     not    dword    [a]    ; заперечення a
45     not    dword    [b]    ; заперечення b
46     push  dword    [b]
47     push  dword    [a]
48     push  dword    fmt_neg
49     call  printf          ; Виклик функції для друку
50     add   ESP, 12
51     mov   EAX, 0
52     ret

```

В секції даних програми (рядки 3-10) оголошені вихідні дані програми. Приклад знаходження логічного І двох змінних наведено в рядках 19-26. Аналогічно в рядках 27-42 знаходяться результати логічного АБО та логічного АБО, що виключає. Потрібно звернути увагу на те, що операція not (рядки 44-45) замінює значення операнда результатом його заперечення. Результат роботи цієї програми є наступним:

```

a=39241, b=35117
c = a & b = 35081
c = a | b = 39277
c = a xor b = 4196
neg a = 4294928054, neg b = 4294932178

```

Перевірку логічних операцій, які було використано у програмі, наведено у таблиці 2.

Таблиця 2 – Результати логічних операцій над змінними a і b

	Основа системи числення									
	2								10	16
	Значення									
a	0000	0000	0000	0000	1001	1001	0100	1001	39241	9949
b	0000	0000	0000	0000	1000	1001	0010	1101	35117	892D
a ∧ b	0000	0000	0000	0000	1000	1001	0000	1001	35081	8909
a ∨ b	0000	0000	0000	0000	1001	1001	0110	1101	39277	996D
a xor b	0000	0000	0000	0000	0001	0000	0110	0100	4196	1064

### *Завдання для лабораторної роботи*

Розробити програму для обчислення заданої формули. У звіті обов'язково навести перевірку результатів логічних операцій. Вважати змінні – подвійні слова:  $a = 2013 \cdot n$ ,  $b = 2014 \cdot n - 10$ ,  $c = 2015 \cdot n + 25$ ,  $n$  – номер у журналі академічної групи.

- $z = a \wedge (b \vee c)$ .



## Лабораторна робота № 9. Команди умовного та безумовного переходу

### Теоретичні відомості

У мовах високого рівня конструкції розгалуження програми відомі як оператор IF-THEN. Такі конструкції дозволяють обрати один з альтернативних варіантів виконання програми. У мові асемблера механізм вибору реалізовано на базі інструкцій порівняння, умовного та безумовного переходу.

### Команди *cmp* і *test*

Команди *cmp* і *test* використовуються для порівняння двох операндів. Операнди повинні мати однаковий розмір.

 `cmp o1, o2`

Команда *cmp*<sup>13</sup> діє подібно до інструкції *sub*: операнд *o2* віднімається від *o1*. Результат ніде не зберігається, інструкція змінює тільки регістр ознак. Ця інструкція може бути використана як для порівняння цілих беззнакових чисел, так і для порівняння чисел зі знаком.

Команда *test* діє подібно до *cmp*, але замість віднімання вона обчислює порозрядне І операндів. Результат інструкції – змінені біти регістра ознак. Цю інструкцію зручно застосовувати для порівняння бітових масивів.

Наприклад, інструкція

 `cmp AL, 5`

порівнює значення регістра AL зі значенням 5, а інструкція

 `cmp [var], EAX`

порівнює значення змінної *var* зі значенням регістра EAX. Для перевірки значення п'ятого біту регістра BX можна скористатися інструкцією

 `test BX, 00010000b14`

### Команда безумовного переходу

Інструкція безумовного переходу *jmp* дозволяє змінити послідовність виконання програми шляхом завантаження інструкції за вказаною адресою. Ця інструкція фактично змінює стан вказівника команд (регістрів EIP та/або CS), що «перемикає» процесор на виконання інструкції за потрібною адресою пам'яті. Формат інструкції *jmp* наступний:

 `jmp [type] o`

Аналогом інструкції *jmp* у мовах високого рівня є конструкції GOTO. Операнд *o* може бути зазначений безпосередньо або бути регістром загального призначення, в якому збережено адреса<sup>15</sup>. Також операндом може бути мітка програми для автоматичного обчислення адреси наступної за міткою команди.

<sup>13</sup> Скорочення від «compare» – «порівняти»

<sup>14</sup> Логічне І двійкового значення 10000 з будь-яким числом буде дорівнювати нулю тільки коли п'ятий біт цього числа дорівнює нулю

<sup>15</sup> Зазначення безпосередньої адреси команди або її обчислення у регістрах значно ускладнює перевірку кода, тому на практиці не рекомендується використання цих режимів.

Перехід буває трьох типів: короткий (*short*), близький (*near*) або дальній (*far*). Тип переходу – необов’язковий параметр. За замовченням вважається, що перехід типу *near*.

Максимальна довжина<sup>16</sup> переходу обмежена значенням з 8 розрядів (тобто різниця між адресами може бути у межах від -128 до 127). Довжина ближнього переходу для 32-бітних машин у захищеному режимі обмежується 4 Гб адресного простору. Дальній перехід змінює одночасно лічильник команд на сегмент коду, що дозволяє вийти за адресний простір програми<sup>17</sup>.

Міткою у програму може бути будь-яка послідовність символів, яка нерезервована для службових слів асемблера або під імена змінних. Мітка обов’язково завершується двокрапкою, після якої зазначається послідовність команд, що буде виконуватись. Наприклад, нескінченний цикл може мати такий вигляд:

```

...
loop_begin:
add EAX, EBX
inc ECX
jmp loop_begin
...

```

### Умовні переходи

Інструкції умовного переходу базуються на перевірці стану бітів регістра ознак, за результатом якої виконується або перехід до команди за визначеною адресою, або до наступної команди.

Команди умовного переходу мають спільний формат:

```

jx label

```

Як правило, командам умовного переходу передують інструкції порівняння операндів *cmp* або *test*. Найбільш поширені інструкції умовного переходу наведено у таблиці 3.

Таблиця 3 – Інструкції умовного переходу

Умова	$o1=o2$	$o1\neq o2$	$o1>o2$	$o1<o2$	$o1\geq o2$	$o1\leq o2$
Інструкції для беззнакових чисел	<i>je</i>	<i>jne</i>	<i>ja</i>	<i>jb</i>	<i>jae</i>	<i>jbe</i>
Інструкції для чисел зі знаком	<i>je</i>	<i>jne</i>	<i>jg</i>	<i>jl</i>	<i>jge</i>	<i>jle</i>

<sup>16</sup> Під довжиною переходу розуміється різниця між адресами команд при переході

<sup>17</sup> Вихід за адресний простір програми може призвести до потрапляння в адресний простір іншої програми та, як наслідок, до нестабільної роботи системи

Наприклад, для обчислення формули  $c = \begin{cases} x+a, & a \geq 0, \\ 2x-a, & a < 0 \end{cases}$  можна скористатися

такую програмою:

```
1 extern printf
2 SECTION .data
3     a    dd    -10
4     x    dd    15
5     c    dd    0
6     f_init db    "x=%d, a=%d", 10, 0
7     f_rslt db    "c = %d", 10, 0
8 SECTION .text
9     global main
10
11 main:
12     mov  RDX, [a]
13     mov  RSI, [x]
14     mov  RDI, f_init
15     mov  RAX, 0
16     call printf
17     mov  RAX, 0
18     mov  EAX, [x]
19     cmp  dword [a], 0
20     jge  a_gr_eq_0
21     ; перехід до наступної команди відбудеться
    тільки у випадку, коли a < 0
22     imul EAX, 2    ; eax = 2 x
23     sub  EAX, [a]  ; eax = 2 x - a
24     jmp  rslt;
25     a_gr_eq_0:
26     add  EAX, [a]  ; eax = x + a
27     rslt:
28     mov  [c], EAX
29     mov  RSI, [c]
30     mov  RDI, f_rslt
31     mov  RAX, 0
32     call printf
33     mov  RAX, 0
34     mov  EAX, 1
35     mov  EBX, 0
36     int  0x80
```

У рядку 18 програми виконується порівняння значення a з нулем. У рядку 20 інструкція умовного переходу jge: якщо  $a \geq 0$ , то виконується інструкція за міткою a\_gr\_eq\_0, інакше наступна інструкція (рядок 22). У рядку 24

інструкція безумовного переходу для ігнорування рядків 25-26 на випадок, якщо  $a < 0$ . При  $a = -10$  та  $x = 15$  отримано такий результат:

$$\text{☞ } x=15, \quad a=-10$$

$$\text{☞ } c = 40$$

### *☞ Завдання для лабораторної роботи*

Розробити програму для обчислення умовної формули.

1.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x + y, & a < 0, \\ 2x, & 0 \leq a < 2, \\ 3y - x, & a \geq 2. \end{cases}$
2.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x - y, & a \leq -1, \\ 2x - y, & -1 < a < 2, \\ -3y + x, & a \geq 2. \end{cases}$
3.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x - 3y, & a < 2, \\ x, & 2 \leq a < 4, \\ y - 2x, & a \geq 4. \end{cases}$
4.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x^2, & a < -2, \\ x - 2, & -2 \leq a < 0, \\ y - x + 1, & a \geq 0. \end{cases}$
5.  $f(x, y, a) = \begin{cases} 2x + y, & a < 3, \\ x - y, & 3 \leq a < 5, \\ 3y, & a \geq 5. \end{cases}$
6.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x + 2y, & a < 1, \\ x^2 - y, & 1 \leq a < 5, \\ y - x, & a \geq 5. \end{cases}$
7.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x - y, & a < -1, \\ 2x - 2y, & -1 \leq a < 2, \\ 3y - 3x, & a \geq 2. \end{cases}$
8.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x + 3y, & a < 0, \\ 2x - 3y, & 0 \leq a < 3, \\ 3y - 2x, & a \geq 3. \end{cases}$
9.  $f(x, y, a) = \begin{cases} 2x + y, & a < -1, \\ x^2 - y, & -1 \leq a < 2, \\ y^2 - x, & a \geq 2. \end{cases}$
10.  $f(x, y, a) = \begin{cases} x - y, & a < -2, \\ 2x - 3y, & -2 \leq a < 2, \\ y - 2x, & a \geq 2. \end{cases}$



## Лабораторна робота № 10. Організація циклів

### Теоретичні відомості

Родина x86-сумісних чипів використовує архітектуру CISC, тобто мають повну систему команд. Іншими словами, у складі системи команд маються складні команди, які можуть замінити певні послідовності простих. На CISC-процесорах не потрібно реалізовувати цикли на базі команд умовного переходу – для цього можна використовувати команду `loop`:

```
 loop label
```

Подібно до команди `mul`, інструкція `loop` використовує два операнда. Перший операнд фіксований, який не можливо зазначити явним чином. Це значення регістра `ECX` (або `CX`, або `RCX`). Другий операнд – адреса мітки – початку циклу. Інструкція `loop` зменшує значення регістра `ECX` на одиницю `i`, якщо значення в регістрі `ECX` не рівне 0, то виконується перехід на мітку `label`. Мітка повинна бути у межах 128 байтів – короткий перехід.

Наприклад, розглянемо програму для обчислення факторіалу.

```
1 extern printf
2 SECTION .data
3     n    dd    5
4     frmt db    "%d!=%d", 10, 0
5 SECTION .text
6     global main
7 main:
8     mov  ECX, [n]    ; ECX = n
9     mov  EAX, 1     ; EAX = 1
10    f_begin:
11        mul  ECX    ; EAX = EAX * ECX
12    loop f_begin
13    push EAX
14    push dword [n]
15    push dword frmt
16    call printf
17    add  ESP, 12
18    mov  EAX, 0
19    ret
```

У рядках 10-12 створено цикл, який поточне значення регістра `EAX` на поточне значення регістра `ECX`, що зменшується на одиницю після кожної ітерації. Як тільки значення у регістрі `ECX` буде дорівнювати 0, керування буде передане наступні після `loop` інструкції – почнеться підготування друку результату. Результат роботи програми матиме такий вигляд:

```
 5!=120
```



## Лабораторна робота № 11. Створення підпрограм

### Теоретичні відомості

Під час програмування часто необхідно використовувати підпрограми. Основне призначення підпрограм – скорочення кода основної програми: деякі послідовності інструкцій, що повторюються, можна об'єднувати у підпрограми та викликати їх за необхідністю.

Для виклику підпрограм у мові асемблера використовується інструкція `call`, для повернення з підпрограми в основну програму – `ret`. Формат цих інструкцій такий:

```
 call [type] label  
 ...  
 ret
```

Інструкція `call` має два операнди: необов'язковий – тип переходу (`type`) і обов'язковий – адреса підпрограми. Адреса підпрограми може бути зазначена безпосереднім значенням, обчислена в регістрі або пам'яті, міткою. При виконанні інструкції `call` у першу чергу в стеці зберігається значення регістра `EIP`. Потім керування передається інструкції по зазначеній адресі.

Повернення з підпрограми виконується за допомогою інструкції `ret`. Інструкція `ret` «виштовкує» зі стеку його верхівку (значення, що було збережено при виконанні інструкції `call`) в регістр `EIP`. Далі процесор продовжить виконання наступної за `call` інструкції основної програми.

Якщо підпрограма викликала інструкцією `call far`, то для коректного повернення з такої підпрограми потрібно відновити не тільки значення регістра `EIP`, а ще й регістра `CS`. У цьому випадку потрібно використовувати інструкцію `retf`.

Наприклад, розглянемо програму для обчислення послідовності значень функції  $f(i) = i^2 - 7$ ,  $i = \overline{-5, 5}$ .

```
1 extern printf  
2 SECTION .data  
3     n      dd      11  
4     frmt  db      "%d ^ 2 - 7 = %d", 10, 0  
5 SECTION .text  
6     global main  
7 main:  
8     mov   ECX, [n]   ; ECX = n  
9     mov   EAX, -5    ; EAX = 1  
10    f_begin:  
11        call func_  
12        pusha        ; зберігаємо значення регістрів  
для коректного відновлення після друку  
13        push EBX
```

```

14         push dword EAX
15         push dword frmt
16         call printf
17         add ESP, 12
18         popa          ; відновлення значення регістрів
19         inc EAX
20     loop f_begin
21     mov EAX, 0
22     ret
23 func_ :          ; функція для обчислення EAX^2-7
24     mov EBX, EAX
25     imul EBX, EBX
26     sub EBX, 7
27     ret

```

У рядку 11 викликається підпрограма `func_`, реалізація якої знаходиться в рядках 24-27. Результат роботи програми буде таким:

```

🖥 -5 ^ 2 - 7 = 18
🖥 -4 ^ 2 - 7 = 9
🖥 -3 ^ 2 - 7 = 2
🖥 -2 ^ 2 - 7 = -3
🖥 -1 ^ 2 - 7 = -6
🖥 0 ^ 2 - 7 = -7
🖥 1 ^ 2 - 7 = -6
🖥 2 ^ 2 - 7 = -3
🖥 3 ^ 2 - 7 = 2
🖥 4 ^ 2 - 7 = 9
🖥 5 ^ 2 - 7 = 18

```

### *🔗 Завдання для лабораторної роботи*

Розробити програму, яка обчислює задану функцію за допомогою підпрограми. Необхідно що б виклик підпрограми відбувався у циклі при кожній ітерації для обчислення функції в  $n \times m$  цілих точках інтервалу  $[a; b] \times [c; d]$  ( $n = b - a$ ,  $m = d - c$ ).

1.  $f(x,y) = 2x^2 - 3y$ ,  $a = 0$ ,  $b = 5$ ,  $c = -1$ ,  $d = 4$ .
2.  $f(x,y) = 3x^2 - 4y$ ,  $a = -1$ ,  $b = 4$ ,  $c = 2$ ,  $d = 6$ .
3.  $f(x,y) = 2x^2 - y - 1$ ,  $a = 0$ ,  $b = 10$ ,  $c = -11$ ,  $d = 0$ .
4.  $f(x,y) = x^3 - y^3$ ,  $a = 0$ ,  $b = 7$ ,  $c = -1$ ,  $d = 5$ .
5.  $f(x,y) = 3x - 3y$ ,  $a = 0$ ,  $b = 15$ ,  $c = 0$ ,  $d = 15$ .
6.  $f(x,y) = 2x^2 - 3y^2$ ,  $a = -10$ ,  $b = 0$ ,  $c = -10$ ,  $d = 0$ .
7.  $f(x,y) = 2x^3 + 3y - 10$ ,  $a = 0$ ,  $b = 7$ ,  $c = -5$ ,  $d = 5$ .
8.  $f(x,y) = x^2 + y$ ,  $a = -5$ ,  $b = 5$ ,  $c = -5$ ,  $d = 5$ .
9.  $f(x,y) = y - x$ ,  $a = 0$ ,  $b = 10$ ,  $c = -10$ ,  $d = 0$ .
10.  $f(x,y) = 3y - x^2$ ,  $a = 0$ ,  $b = 5$ ,  $c = -5$ ,  $d = 0$ .



## Лабораторна робота № 12. Додавання асемблерного коду в програми, які написані мовою C

### Теоретичні відомості

Додавання асемблерного коду в програми, які написані на мовах високого рівня, використовується для створення фрагментів, які не аналізуються компілятором, проте програміст визначає яким чином ці додавання взаємодіють з іншими фрагментами програми. Асемблерні додавання на практиці використовуються для програмування специфічних для певного обладнання фрагментів алгоритмів. «Ручне» програмування додавань мовою асемблера дозволяє програмісту керувати ефективністю використання регістрів процесора.

Необхідно пам'ятати, що при компіляції C-програми компілятором gcc код асемблерного додавання буде транслюватися транслятором `gas`<sup>18</sup>, а не `nasm`. Синтаксисом `gas` є AT&T<sup>19</sup>, який суттєво відрізняється від синтаксису Intel (`nasm`). Сучасні версії `gas` підтримують синтаксис Intel, активізувати його можна за допомогою спеціальної директиви. Але діалект синтаксису, що підтримується буде трохи відрізнятися від діалекту, що використовується `nasm`.

Додавання асемблерного коду в програми мовою C має такий синтаксис:

```
 __asm__ (додавання: перелік_вихідних_параметрів:  
перелік_вхідних_параметрів: перелік_регістрів);
```

Починається оператор асемблерного додавання з ключового слова `asm` або `__asm__`, за яким у дужках розміщується його реалізація. В кодї реалізації додавання можуть біти використані не тільки інструкції асемблера, а і будь-які директиви, що підтримує `gas`. Однією з таких директив є директива зміни синтаксису інструкцій:

```
 .intel_syntax noprefix
```

Додавання являє собою рядкову константу з асемблерними інструкціями. Кожна нова інструкція від попередньої повинна бути відокремлена ескейп-послідовністю `\n\t`.

Перелік вихідних параметрів починається з рядка `"=r"`, за яким в дужках через кому перелічуються імена змінних, що зберігатимуть результати роботи асемблерного додавання.

Перелік вхідних параметрів починається рядком `"r"`, за яким у дужках перелічуються імена змінних, що містять вхідні значення.

Буква `"r"` у переліках вхідних та вихідних параметрів вказує на те, що значення між додаванням та C-програмою обмінюються через регістри загального призначення. Також можливо вказати який саме з регістрів буде використано для обміну даними (символьні коди та відповідні до них регістри наведені у таблиці 4).

---

18 GNU асемблер

19 [http://ru.wikibooks.org/wiki/Ассемблер\\_в\\_Linux\\_для\\_программистов\\_C](http://ru.wikibooks.org/wiki/Ассемблер_в_Linux_для_программистов_C)

Таблиця 4 – Коды регістрів для обміну даних

Символьний код	Регістри
a	eax, ax, al
b	ebx, bx, bl
c	ecx, cx, cl
d	esi, si
S	ebx, bx, bl
D	edi, di

Розмір регістра, що буде використано для обміну даних буде обрано компілятором автоматично, залежно від типу даних змінної, з якою відбувається взаємодія.

Вхідні та вихідні параметри мають наскрізну нумерацію починаючи з нуля. Нумерація виконується з ліва на право з початку вихідних параметрів далі вхідних. Для посилання на значення параметра необхідно використовувати символ % (процент). Наприклад, %1 – посилання на параметр з номером 1.

Використання міток та посилання на них в асемблерних додаваннях має певні особливості. Кожна мітка є цілим числом, за яким розміщується вертикальна двокрапка. Для посилання на мітки в інструкціях безумовного або умовного переходу необхідно вказати номер мітки з суфіксом, який визначає напрям пошуку мітки. Якщо мітка була оголошена раніше посилання на неї, то використовується суфікс b, інакше – f. Наприклад, 0b – посилання на мітку, що оголошена за текстом додавання раніше, 1f – посилання на мітку, що оголошено для інструкції, розташованих нижче за текстом додавання.

Розглянемо приклад використання асемблерного додавання для обчислення факторіалу числа.

```

1  #include <stdio.h>
2  int factorial(int n)
3  {
4      int result;
5      __asm__ ( ".intel_syntax noprefix\n\t"
6              "mov ecx, %1\n\t"
7              "mov eax, 1\n\t"
8              "0:\n\t"
9              "mul ecx\n\t"
10             "loop 0b\n\t"
11             "mov %0, eax\n\t"
12             : "=r"(result)
13             : "r"(n)
14             : "%eax", "%ecx", "%edx"
15             );

```

```

16     return result;
17 }
18 int main()
19 {
20     printf("f = %d\n", factorial(3));
21     return 0;
22 }

```

Інструкції асемблерного додавання знаходяться в рядках 5-15. У першому рядку асемблерного додавання оголошено, що буде використано синтаксис Intel. У рядку № 6 значення параметру %1 (вхідний параметр) завантажується в регістр ECX. Далі в рядку 7 регістр EAX ініціалізується одиницею. Рядок 8 містить оголошення мітки з номером 0. У рядку 10 інструкція циклу з посиланням на раніше оголошену мітку. Значення з регістра EAX завантажується у параметр %0 (вихідний параметр) в рядку 11. У рядку 12 оголошено, що вихідним параметром є змінна result, а в рядку 13, що вхідним – параметр-змінна n. Рядок 14 містить перелік регістрів, значення яких буде змінено протягом роботи додавання.

Для компіляції наведеного прикладу необхідно використати таку команду:

```

gcc -std=c99 -Wall -O2 -masm=intel asm_inline.c -
oasm_inline

```

де asm\_inline.c – ім'я файлу з текстом програми; asm\_inline – ім'я файлу для запису результату компіляції.

Якщо виконати команду

```

gcc -std=c99 -Wall -O0 -masm=intel -S asm_inline.c

```

буде компілятором буде згенеровано код програми мовою асемблера (синтаксис Intel), що відповідає програмі, написаній мовою C (відповідна до розглянутого прикладу програма наведена у додатку В).

### *Завдання для лабораторної роботи*

Розробити програму мовою C з асемблерним додаванням для обчислення значення функції. Додавання розмістити в тілі окремої функції. За допомогою розробленої підпрограми обчислити значення функції в  $n \times m$  цілих точках інтервалу  $[a; b] \times [c; d]$  ( $n = b - a$ ,  $m = d - c$ ).

1.  $f(x,y) = 2x^2 - 3y$ ,  $a = 0$ ,  $b = 5$ ,  $c = -1$ ,  $d = 4$ .
2.  $f(x,y) = 3x^2 - 4y$ ,  $a = -1$ ,  $b = 4$ ,  $c = 2$ ,  $d = 6$ .
3.  $f(x,y) = 2x^2 - y - 1$ ,  $a = 0$ ,  $b = 10$ ,  $c = -11$ ,  $d = 0$ .
4.  $f(x,y) = x^3 - y^3$ ,  $a = 0$ ,  $b = 7$ ,  $c = -1$ ,  $d = 5$ .
5.  $f(x,y) = 3x - 3y$ ,  $a = 0$ ,  $b = 15$ ,  $c = 0$ ,  $d = 15$ .
6.  $f(x,y) = 2x^2 - 3y^2$ ,  $a = -10$ ,  $b = 0$ ,  $c = -10$ ,  $d = 0$ .
7.  $f(x,y) = 2x^3 + 3y - 10$ ,  $a = 0$ ,  $b = 7$ ,  $c = -5$ ,  $d = 5$ .
8.  $f(x,y) = x^2 + y$ ,  $a = -5$ ,  $b = 5$ ,  $c = -5$ ,  $d = 5$ .



## Індивідуальне завдання

### Теоретичні відомості

У висвітленому вище курсі лабораторних робіт всі програми призначалися для обробки символічної інформації та виконання операцій на множиною цілих чисел. Для того щоб виконати операцію над дійсним числом, що має цілу і дрібну частину, необхідно використовувати арифметичний процесор. Арифметичні процесори, які також називаються сопроцесорами, оброблюють інформацію, що представлена у форматі дійсних чисел. Сопроцесор дозволяє значно пришвидшити роботу програм, що виконують розрахунки з високою точністю, тригонометричні обчислення та обробку інформації, яку необхідно подати у вигляді дійсних чисел.

Починаючи з моделі процесора i486DX арифметичний сопроцесор міститься на одному кристалі з основним процесором. Проте, не зважаючи на цей факт, логічно їх потрібно відокремлювати.

Програмна модель арифметичного сопроцесора – стек регістрів (рис. 3), що накладає певні особливості його застосування.

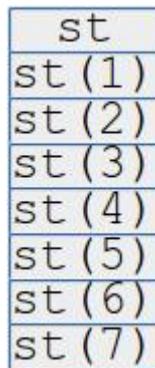


Рис. 3. Програмна модель арифметичного сопроцесора

Програмісту в сопроцесорі доступні 8 регістрів загального призначення, які позначаються  $st(0)$ ,  $st(1)$ , ...,  $st(7)$ , і п'ять нечислових регістрів. Кожен з регістрів загального призначення має розмір 10 байт. Ці регістри призначені для зберігання операндів і результатів арифметичних операцій з дійсними числами. Перший з цих регістрів –  $st(0)$ , використовується найбільш часто, тому доступ до нього можна отримати й за скороченою назвою  $st$ .

Незалежно від формату дані, що завантажуються у сопроцесор, перетворюються у внутрішнє подання, яке займає 80 біт, і записуються в один з регістрів загального призначення. По завершенню обробки результат після попереднього перетворення у необхідний формат може бути пересланим у пам'ять. Основне призначення нечислових регістрів – керування роботою сопроцесора.

Для використання сопроцесора необхідно додати до програми спеціальні інструкції – команди сопроцесора.

Ініціалізація арифметичного сопроцесора виконується за допомогою інструкції `finit`, яка не має жодного параметра. Ця інструкція переводить сопроцесор в його стан за замовченням.

Для обміну даними між основною пам'яттю та сопроцесором використовуються інструкції

 `fild memory`

 `fld memory`

 `fistp memory`

 `fstp memory`

Інструкції `fild` та `fld` слугують для завантаження з пам'яті у сопроцесор відповідно цілих та дійсних значень. Власне `fistp` та `fst` аналогічно для завантаження зі сопроцесора в основну пам'ять. При цьому відбувається автоматична конвертація подання цілих чисел у подання дійсних чисел та зворотно (при використанні інструкцій `fild` і `fistp`). Для обміну даними можна використовувати змінні з розміром 32, 64 або 80 біт. Наприклад, наступна програма конвертує дійсне число у ціле.

```
1 extern printf
2 SECTION .data
3     x    dd    3.14 ; x = 3.14
4     y    dd    0
5     frmt db    "y = %d", 10, 0
6 SECTION .text
7     global main
8 main:
9     fld dword [x] ; x → st(0)
10    fistp dword [y]; st(0) → y
11    push dword [y]
12    push dword frmt
13    call printf
14    add ESP, 8
15    mov EAX, 0
16    ret
```

У рядку 10 дійсне подання числа 3.14 завантажується до сопроцесора на вершину стека. Далі в рядку при копіюванні значення копіюванні верхівки стека в основну пам'ять у рядку 11 це значення конвертується в ціле.

Для додавання дійсних чисел необхідно використовувати інструкцію `fadd`, параметром якої може бути комірка пам'яті або один з регістрів сопроцесора. Результат додавання записується у регістр `ST0`. Наприклад, інструкція

 `fadd ST1`

додає до значення `ST0` значення `ST1` і записує результат у `ST0`, а інструкціями

 `fadd qword [x]`

неявно завантажує значення  $x$  (чотири слова) у сопроцесор, знаходить суму  $ST0$  та  $x$  і зберігає результат у  $ST0$ .

Аналогічний синтаксис має інструкція для знаходження різниці дійсних чисел `fsub`. Так інструкція

```
fsub ST2
```

віднімає від значення  $ST0$  значення  $ST2$  та записує результат віднімання в  $ST0$ , а інструкція

```
fsub qword [y]
```

аналогічно знаходить різницю  $ST0$  та  $y$  (чотири слова).

Такий самий синтаксис мають інструкції для знаходження добутку та відношення: `fmul` та `fdiv`. Ці інструкції знаходять добуток або відношення  $ST0$  з операндом і зберігають результат у  $ST0$ .

Необхідно відзначити, що операнд інструкцій `fadd`, `fdiv`, `fmul` або `fsub` є коміркою пам'яті, то розмір операнду повинен бути 32 або 64 біти. Операнд, розмір якого 80 біт, повинен бути явно завантажений у сопроцесор інструкцією `fld`.

Розглянемо програму для обчислення суми  $n$  членів ряду  $S_n = \sum_{i=0}^n \frac{1}{2^i}$ .

```
1 extern printf
2 SECTION .data
3     sum dq 0.0 ; x = 3.14
4     two dd 1
5     one dq 1.0
6     cur dq 0.0
7     n dd 7
8     frmt db "sum = %e", 10, 0
9 SECTION .text
10    global main
11 main:
12    mov ECX, [n]
13    @sum:
14    fld dword [two] ; ST ← two
15    fld qword [one] ; ST ← one
16    fdiv ST1 ; ST ← ST / ST1
17    fadd qword [sum] ; ST ← ST + sum
18    fstp qword [sum] ; ST → sum
19    shl dword [two], 1 ; наступне значення 2^i
20    push ECX ; зберігаємо значення ECX
21    push dword [sum + 4]
22    push dword [sum]
23    push dword frmt
24    call printf
25    add ESP, 12
26    pop ECX ; відновлюємо значення ECX
```

```

27     loop @sum
28     mov  EAX, 1
29     mov  EBX, 0
30     ret

```

Цикл для обчислення суми знаходиться в рядках 13-27. У рядку 13 поточне значення  $2^i$  завантажується у сопроцесор. У наступному рядку в сопроцесор завантажується значення 1.0. При цьому попереднє значення автоматично проштовхується у регістр ST1. Далі у рядку 16 обчислюється відношення значень регістрів ST0 до ST1, результат зберігається у ST0. У наступному 17-му рядку до ST0 додається поточне значення суми. У рядку 18 верхівка стека вивантажується у змінну sum, що призводить до оновлення значення суми ряду. Розроблена програма робить такий вивід на екрані:

```

sum = 1.000000e+00
sum = 1.500000e+00
sum = 1.750000e+00
sum = 1.875000e+00
sum = 1.937500e+00
sum = 1.968750e+00
sum = 1.984375e+00

```

Крім наведених вище інструкції сопроцесор підтримує інші<sup>20</sup>, частина яких наведена у таблиці 5.

Таблиця 5 – Найбільш поширені інструкції сопроцесора nasm

Інструкція	Дія інструкції
fabs	Обчислює модуль значення регістра ST0, результат зберігається в ST0
fchs	Змінює знак значення регістра ST0: додатне значення замінюється на від'ємне і зворотно
fcom o	Порівнює значення ST0 і o, за результатом порівняння змінює відповідні прапорці
fcos	Обчислює косинус значення регістра ST0 (у радіанах), результат зберігається в ST0
ffree fpureg	Маркує вказаний регістр як пустий
fpatan	Обчислює арктангенс (у радіанах) відношення значення регістра ST1 до ST0, результат зберігається в ST0
fptan	Обчислює тангенс значення регістра (у радіанах) ST0,

<sup>20</sup> Повний перелік знаходиться за адресою:

[http://www.csee.umbc.edu/courses/undergraduate/313/fall04/burt\\_katz/lectures/Lect12/floatingpoint.html](http://www.csee.umbc.edu/courses/undergraduate/313/fall04/burt_katz/lectures/Lect12/floatingpoint.html)

Інструкція	Дія інструкції
	результат зберігається в ST0
fprem	Обчислює залишок ділення ST0 на ST1, результат зберігається в ST0
frndint	Округляє значення регістра ST0 до цілого, результат зберігається в ST0
fsin	Обчислює синус значення регістра ST0 (у радіанах), результат зберігається в ST0
fsqrt	Обчислює квадратний корінь значення регістра ST0, результат зберігається в ST0

Таким чином арифметичний сопроцесор надає гнучкі можливості створення програм для обробки дійсних чисел. Проте, його практичне використання потребує значною уважності від розробника при програмуванні.

### *✍ Змістовна частина завдання*

Індивідуальне завдання ґрунтується на використанні циклічних обчислювальних структур.

Відповідно до варіанту необхідно розробити програму, яка на базі циклів та арифметичного сопроцесора обчислює суму  $N$  (повинно бути більшим 10) членів ряду Маклорена функції. Обчислення значення функції необхідно реалізувати окремою підпрограмою.

1.  $f(x) = \cos x$  ;
2.  $f(x) = \sin x$  ;
3.  $f(x) = e^x$  ;
4.  $f(x) = \arccos x$  ;
5.  $f(x) = \arcsin x$  ;
6.  $f(x) = \ln(1+x)$  ;
7.  $f(x) = \arctg x$  ;
8.  $f(x) = \sqrt{1+x}$  ;
9.  $f(x) = \frac{1}{1-x}$  ;
10.  $f(x) = \operatorname{ch} x$  ;
11.  $f(x) = \operatorname{sh} x$  ;
12.  $f(x) = \operatorname{arch} x$  ;
13.  $f(x) = \operatorname{arsh} x$  ;
14.  $f(x) = \operatorname{arth} x$  ;
15.  $f(x) = \cos 2x$  ;
16.  $f(x) = \sin 2x$  ;



## Завдання для самостійної роботи

### Розробка елементарного завантажника операційної системи

Комп'ютерами архітектури x86 для ініціалізації компонентів персональної платформи, необхідних для її первинного завантаження та подальшої роботи, використовується спеціальний набір підпрограм, які об'єднані назвою BIOS<sup>21</sup>. Серед основних завдань, що виконує BIOS, можна виділити:

– знаходить всі підключені пристрої та перевіряє їх справність; якщо найбільш важливі елементи (процесор, пам'ять, відеоадаптер тощо) не знайдені або несправні, то про це сповістить системний динамік, а завантаження операційної системи не відбудеться;

– надає операційній системі базовий набір функцій для взаємодії з обладнанням (наприклад, з екраном та клавіатурою);

– запускає завантажник операційної системи: зчитується завантажувальний сектор – перший сектор носія інформації (порядок опитування носіїв можна змінювати налаштуваннями BIOS).

Розмір початкового завантажника повинен бути всього 512 байт. Цю вимогу було зумовлено розвитком техніки: у дискет дві сторони з кільцевими доріжками (треками), кожен з яких ділиться на дугоподібні частини – сектори в 512 байт. BIOS зчитує перший сектор (завантажувальний) у нульовий сегмент пам'яті за зміщенням 0x7C00, далі за цією адресою передається управління. Початковий завантажник як правило завантажує не саму операційну систему, а іншу програму – більш складний завантажник, що не вміщується в 512 байт.

Для PC-сумісних комп'ютерів завантажувальний сектор повинен містити в двох останніх байтах значення 0x55 і 0xAA – сигнатури завантажувального сектора. Найпростіший завантажник (файл boot.asm) матиме такий вигляд:

```
1 [BITS 16] ; генерація 16-бітового кода
2 [ORG 0x7C00] ; Початкове зміщення в пам'яті
3 main:
4     mov ax, 0x0000
5     mov ds, ax ; Ініціалізація сегмента даних
6     mov si, HelloWorld ; Завантаження рядка
7     call PutStr ; Виклик процедури друку
8     jmp $ ; Нескінчений цикл
9 ; Процедура друку
10 PutStr:
11     mov ah, 0x0E ; Номер функції BIOS для друку
    символу
12     mov bh, 0x00 ; Номер сторінки відеопам'яті
13     mov bl, 0x07 ; Атрибут тексту
14     .nextchar ; Внутрішня мітка початку циклу
```

21 Basic Input/Output System — базова система введення/виведення

```

15     lodsb      ; інструкція завантаження рядкового
блоку
16     or     al, al      ; Перевірка кінця рядку
17     jz     .return
18
19     int    0x10 ; Переривання BIOS для друку
20     jmp    .nextchar ; Перейти до наступного рядка
21     .return      ; Мітка кінця підпрограми
22     ret     ; Повернення до основної програми
23 ; Дані програми
24 HelloWorld db 'Hello World',13,10,0
25 times 510-($-$$) db 0      ; Заповнення наступних 510
байтів після рядку HelloWorld нулями
26 dw 0xAA55      ; Сигнатура завантажника 511й та 512й
байти

```

Для компіляції програми необхідно виконати команду

```

nasm boot.asm -f bin -o boot.bin

```

Отриманий файл (boot.bin) необхідно записати в завантажувальний сектор образу дискети. Для цього створимо пустий образ дискети

```

dd if=/dev/zero of=boot.img bs=1024 count=1440

```

Далі запишемо в створений образ дискети завантажник

```

dd if=boot.bin of=boot.img conv=notrunc

```

Для тестування створеного образу дискети можна скористатися віртуальною машиною, наприклад, qemu:

```

qemu -fda boot.img -boot a

```

Під час самостійної роботи рекомендується зробити модифікації програми для друку на екрані додаткових повідомлень. Також необхідно продумати організацію взаємодії з додатковими модулями шляхом використання команд умовного та безумовного переходу.

## Глосарій

**Адреса** – число, яке ідентифікує окремі частини пам'яті (комірки) і реєстри.

**Апаратне забезпечення** – комплекс електронних, електричних і механічних пристроїв, що входять до складу системи або мережі.

**Архітектура з паралельними процесорами** – архітектура обчислювальної системи, що складається з кількох арифметико-логічних пристроїв, які працюють під управлінням одного пристрою керування.

**Архітектура комп'ютера** – логічна організація, структура та ресурси комп'ютера, які може використовувати програміст. Архітектура визначає принципи дії, інформаційні зв'язки і взаємне з'єднання основних логічних вузлів комп'ютера.

**Архітектура подвійної незалежної шини** – архітектура устрою процесора, при якому дані передаються по двом шинам незалежно одна від одної, одночасно і паралельно.

**Асоціативна пам'ять** – в інформатиці – безадресна пам'ять, в якій пошук інформації проводиться за її змістом (асоціативною ознакою).

**Багатомашинна обчислювальна система** – архітектура обчислювальної системи, що складається їх декількох процесорів, які не мають спільної оперативної пам'яті. Кожен комп'ютер в багатомашинній системі має власну (локальну) пам'ять і класичну архітектуру.

**Багатопроесорна архітектура комп'ютера** – архітектура комп'ютера, яка передбачає наявність в комп'ютері декількох процесорів, що дозволяє паралельно обробляти декілька потоків даних і команд.

**Базова адреса** – початкова адреса, щодо якої ведеться відлік компонентів в масиві даних або машинних команд.

**Байт** – в запам'ятовувальних пристроях – найменша одиниця даних у пам'яті ЕОМ, яка обробляється як єдине ціле. За замовчуванням байт вважається рівним 8 бітам. Зазвичай в системах кодування даних байт являє собою код одного друкованого або керуючого символу.

**Біт** – мінімальна одиниця виміру кількості переданої або збереженої інформації, яка відповідає одному двійковому розряду, здатному приймати значення 0 або 1.

**Векторний процесор** – процесор, що забезпечує паралельне виконання операції над масивами даних (векторами).

**Відеоадаптер** – електронна плата, яка обробляє відеодані (текст і графіку) і управляє роботою дисплея. Відеоадаптер визначає роздільну здатність дисплея і кількість кольорів.

**Відеовведення** – пристрій, що забезпечує фізичну взаємодію користувача з персональним комп'ютером протягом роботи з розважальними та діловими програмами і ресурсами Інтернету.

**Відеопам'ять** – спеціальна пам'ять, яка реалізована на платі управління дисплеєм, призначена для зберігання текстової або графічної інформації, що

відображається на екрані дисплея. Вміст відеопам'яті одночасно доступний процесору і дисплею, що дозволяє змінювати зображення на екрані одночасно з оновленням відеоданих в пам'яті.

**Відеосистема комп'ютера** – сукупність трьох компонентів: монітора, відеоадаптера і драйверів відеосистеми.

**Відкрита архітектура** – архітектура комп'ютера або периферійного пристрою, на яку опубліковані специфікації, що дозволяє іншим виробникам розробляти додаткові пристрої до систем з такою архітектурою.

**Віртуальний адреса** – адреса, яка ідентифікує локалізацію байта у віртуальному адресному просторі. Блок управління пам'яттю транлює віртуальну адресу в фізичну.

**Віртуальна пам'ять** – ресурси оперативної або зовнішньої пам'яті, що виділяються прикладній програмі операційною системою. Фізичне розташування віртуальної пам'яті на реальних носіях може не збігатися з логічною адресацією даних в прикладній програмі. Перетворення логічних адрес програми у фізичні адреси запам'ятовувальних пристроїв забезпечується апаратними засобами і операційною системою.

**Внутрішня пам'ять** – пам'ять, що взаємодіє з процесором.

**Завдання** – в інформатиці – одиниця роботи обчислювальної системи, що вимагає виділення обчислювальних ресурсів: процесорного часу та пам'яті.

**Запам'ятовувальний пристрій** - пристрій, призначений для зберігання даних.

**Запис** – структурна одиниця обміну даними між зовнішньою і оперативною пам'яттю.

**Захист пам'яті** – в мультизадачних обчислювальних системах – особливість управління пам'яттю, яка забороняє яким би то не було процесам доступ до області пам'яті, вже використовуваної іншим процесом. Захист пам'яті забезпечується апаратними засобами і операційною системою.

**Зовнішня пам'ять** – пам'ять, безпосередньо не доступна центральному процесору. Доступ до зовнішньої пам'яті здійснюється за допомогою обміну даними з оперативною пам'яттю. Зовнішня пам'ять призначена для тривалого зберігання програм і даних. Залежно від запотребованості інформації зовнішня пам'ять підрозділяється на первинну і вторинну.

**Інформаційна сумісність** – здатність двох або більше ЕОМ або систем адекватно сприймати однаково представлені дані.

**Кеш-пам'ять** – дуже швидкий запам'ятовувальний пристрій невеликого об'єму, що використовується при обміні даними між процесором і оперативною пам'яттю для компенсації різниці в швидкості обробки інформації процесором і дещо менш швидкодіючої оперативної пам'яті.

**Кешування** – накопичення даних в доступному сховище, з метою їх швидкого вилучення у міру потреби.

**Класична архітектура комп'ютера** – архітектура комп'ютера, що передбачає один арифметико-логічний пристрій, через який проходить потік даних, і один пристрій управління, через який проходить потік команд.

**Команда** – опис елементарної операції, яку повинен виконати комп'ютер. Команди зберігаються в комірках пам'яті в двійковому коді.

**Комп'ютер** – програмований електронний пристрій, здатний обробляти дані і виконувати обчислення, а також інші завдання маніпулювання символами.

**Курсор** – спеціальна мітка, що показує поточну позицію на екрані.

**Логічний запис** – сукупність записів взаємопов'язаних елементів даних, яка розглядається в логічному плані як одне ціле. Один логічний запис може складатися з декількох фізичних або бути частиною одного фізичного запису.

**Масштабована процесорна архітектура** – розроблена корпорацією Sun 32-розрядна архітектура родини чипів, яка базується на концепції обчислень зі скороченим набором команд (RISC).

**Математичний сопроцесор** – сопроцесор, який виконує операції над числами, представленими у формі з плавучою точкою.

**Матричний процесор** – процесор, який має архітектуру, розраховану на обробку числових масивів (матриць). Архітектура процесора містить у собі матрицю процесорних елементів, що працюють одночасно.

**Мейнфрейм** – високопродуктивний комп'ютер загального призначення зі значним обсягом оперативної і зовнішньої пам'яті, призначений для виконання інтенсивних обчислювальних робіт. Зазвичай з мейнфреймом працює множина користувачів, кожен з яких має лише термінал, позбавлений власних обчислювальних потужностей.

**Мікропроцесор** – процесор, виконаний у вигляді однієї або декількох взаємозалежних інтегральних схем. Мікропроцесор складається з ланцюгів керування, регістрів, суматорів, лічильників команд і дуже швидкої пам'яті малого об'єму.

**Монітор** – пристрій візуального відображення інформації у вигляді тексту, таблиць, малюнків, креслень тощо.

**Мультипроцесор** – комп'ютер, що має кілька процесорів і працює в режимі багатопроцесування.

**Надлишковий масив незалежних дисків (RAID)** – архітектура масиву жорстких дисків, що забезпечує відмовостійкість накопичувачів. Рівні специфікації розрізняються за продуктивністю, надійністю та ціною.

**Пам'ять** – в інформатиці – здатність об'єкта забезпечувати зберігання даних. Зберігання здійснюється в запам'ятовувальних пристроях.

**Персональний комп'ютер** – універсальна ЕОМ, призначена для індивідуального використання. Зазвичай персональні комп'ютери проектуються на основі принципу відкритої архітектури і створюються на базі мікропроцесорів.

**Повна сумісність** – технічна, програмна та інформаційна сумісність двох або більше ЕОМ без будь-яких обмежень для їх користувачів.

**Послідовний комп'ютер** – комп'ютер з жорсткою послідовністю операцій, в якому в кожний момент часу тільки один процесорний елемент обробляє одну команду. Послідовний комп'ютер реалізує архітектуру обчислень Фон-Неймана.

**Програма** – згідно з ГОСТом 19781-90 – дані, призначені для управління конкретними компонентами системи обробки інформації з метою реалізації певного алгоритму.

**Програмна сумісність** – можливість виконання одних і тих же програм на різних ЕОМ з отриманням однакових результатів.

**Процесор** – пристрій, призначений для виконання команд.

**Процесор зображень** – векторний процесор, призначений для обробки сигналів, що надходять від датчиків-формуваців зображення.

**Процесор MISC** – процесор, що працює з мінімальним набором довгих команд, упакованих в одне слово розміром 128 біт.

**Процесор RISC** – процесор, в якому реалізовано спрощений набір команд, які мають однакову довжину; більшість команд виконуються за один цикл процесора, відсутні макрокоманди, взаємодія з оперативною пам'яттю обмежено операціями пересилання даних, реалізований мінімальний набір способів адресації пам'яті, реалізований конвеєр команд, використовується високошвидкісна пам'ять.

**Процесор VLIW** – процесор, що працює з системою команд надвеликої розрядності.

**Прямий доступ до пам'яті** – метод звернення зовнішнього пристрою до пам'яті комп'ютера без участі центрального процесора.

**Розподіл пам'яті** – управління ресурсами пам'яті в інтересах вирішення окремих завдань.

**Скалярний процесор** – процесор з традиційною фон-неймановою архітектурою, що оперує тільки зі скалярними даними.

**Сопроцесор** – допоміжний процесор, призначений для виконання математичних і логічних дій, які не входять в стандартний набір команд центрального процесора. Використання сопроцесора дозволяє прискорити процес обробки інформації комп'ютером.

**Структура комп'ютера** – сукупність функціональних елементів комп'ютера і зв'язків між ними. Графічно структура комп'ютера представляється у вигляді схем, за допомогою яких можна отримати опис комп'ютера на будь-якому рівні деталізації.

**Сумісність ЕОМ** – здатність одного комп'ютера сприймати і обробляти дані так само, як інший комп'ютер, без модифікації даних або носія, за допомогою якого вони передаються.

**Суперкомп'ютер** – потужний комп'ютер з продуктивністю понад 100 мільйонів операцій з плаваючою точкою в секунду. Суперкомп'ютер являє собою багатопроцесорний та / або багатомашинний комплекс, що працює на загальну пам'ять і загальне поле зовнішніх пристроїв.

**Технічна сумісність** – здатність однієї ЕОМ працювати з вузлами або пристроями, що входять до складу іншої ЕОМ.

**Файл** – сукупність пов'язаних записів (кластерів), які зберігаються у зовнішній пам'яті комп'ютера і розглядаються як єдине ціле. Зазвичай файл однозначно ідентифікується зазначенням імені файлу, його розширенням і

шляхом доступу до файлу. Кожен файл складається з атрибутів і вмісту. Розрізняють текстові, графічні, звукові та інші файли.

**Фізичний запис** – порція даних, яка пересилається як одне ціле між оперативною і зовнішньою пам'яттю ЕОМ.

**Шина** – фізичний засіб, до якого однаковою чином підключається група взаємодійних один з одним комп'ютерів або їх компонентів. Для створення шин використовуються плоскі кабелі. Сукупність проводів шини розділяється на окремі групи: шину адреси, шину даних і шину управління. Розрізняють також системні та локальні шини.

**Complex Instruction Set Chip (CISC)** – процесор з повним набором команд, що виконує до 300 машинних інструкцій.

## Рекомендована література

### **Основна:**

1. Абель П. Ассемблер. Язык и программирование для IBM PC / Питер Абель. – М. : Корона-Век, 2007. – 736 с.
2. Марек Р. Ассемблер на примерах. Базовый курс / Рудольф Марек. – СПб. : Наука и Техника, 2005. – 240 с.
3. Поворознюк А.И. Архитектура компьютеров. Архитектура микропроцессорного ядра и системных устройств. Ч.1 / А.И. Поворознюк. – Х. : Торнадо, 2004. – 355 с.
4. Поворознюк А.И. Архитектура компьютеров. Архитектура микропроцессорного ядра и системных устройств. Ч.2 / А.И. Поворознюк. – Х. : Торнадо, 2004. – 296 с.
5. Рудаков П.И. Язык Ассемблера: уроки программирования / П.И. Рудаков, К.Г. Финогенов. – М. : Диалог-мифи, 2001. – 640 с.
6. Таненбаум Э. Архитектура компьютера / Э. Таненбаум. – СПб. : Питер, 2007. – 844 с.
7. Юров В.И. Assembler. Учебник для вузов / В.И. Юров. – СПб. : Питер, 2003. – 637 с.
8. Столяров А.В. Программирование на языке ассемблера NASM для ОС Unix / А.В. Столяров. – М. : МАКС Пресс, 2011. – 188 с.

### **Додаткова:**

1. Баула Б.Г. Архитектура ЭВМ и операционные среды / В.Г. Баула, А.Н. Томилин, Д.Ю. Волканов. – М. : Академия, 2011. – 336 с.
2. Королев Л.Н. Архитектура ЭВМ / Л.Н. Королев. – М. : Научный мир, 2005. – 272 с.
3. Максимов Н.В. Архитектура ЭВМ и вычислительных систем / Н.В. Максимов, И.И. Попов, Т.Л. Партыка. – М. : Форум, 2010. – 512 с.
4. Краковяк С. Основы организации и функционирования ОС ЭВМ / С. Краковяк. – М. : Мир, 1988. – 480 с.
5. Лехин С.Н. Схемотехника ЭВМ / С.Н. Лехин. – СПб. : БХВ-Петербург, 2010. – 672 с.
6. Орлов С.А. Организация ЭВМ и систем / С.А. Орлов, Б.Я. Цилькер. – СПб. : Питер, 2011. – 688 с.
7. Горнец Н.Н. Организация ЭВМ и систем / Н.Н. Горнец, А.Г. Роцин, В.В. Соломенцев. – М. : Академия, 2008. – 320 с.
8. Скэнлон Л. Персональные ЭВМ IBM PC и XT. Программирование на языке ассемблера / Л. Скэнлон. – М. : Радио и связь, 1989. – 336 с.

### **Інформаційні ресурси:**

1. <http://asmworld.ru/>
2. [http://www.stolyarov.info/books/pdf/nasm\\_unix.pdf](http://www.stolyarov.info/books/pdf/nasm_unix.pdf)

3. <http://www.codenet.ru/progr/asm/nasm/>
4. <http://citforum.ru/programming/tasm3/index.shtml>
5. <http://www.nasm.us/xdoc/2.11.01/html/nasmdoc0.html>
6. [http://www.csee.umbc.edu/courses/undergraduate/313/fall04/burt\\_katz/lectures/Lect12/index.html](http://www.csee.umbc.edu/courses/undergraduate/313/fall04/burt_katz/lectures/Lect12/index.html)
7. [http://wiki.osdev.org/Main\\_Page](http://wiki.osdev.org/Main_Page)
8. <http://osdev.ru/>
9. <http://www.osdever.net/tutorials/>
10. [http://the-programmer.ru/load/video\\_uroki\\_assembler/assembler\\_video\\_uroki\\_dlja\\_nachinajushhikh/55](http://the-programmer.ru/load/video_uroki_assembler/assembler_video_uroki_dlja_nachinajushhikh/55)

## Додаток А. Приклад консольної програми для операційної системи Windows

Нижче наведено приклад консольної програми для операційної системи Windows, реалізованої на базі діалекту асемблера NASM.

```
1 ;*****
   *****
2 ;* Windows console code to write to stdout
3 ;*****
   *****
4 ;Nasm win32 code
5 ;Minimalistic code to write to stdout under Microsoft
   Windows
6 ;compile with:
7 ;nasm -fobj winstdout.nasm -l winstdout.lst
8 ;link with:
9 ;alink -c -oPE -subsys console winstdout
10      [list -]
11      %include "win32n.inc"
12      [list +]
13 section .bss      use32
14 section .data     use32
15 section .code     use32
16      cpu          386
17 ;External functions
18      extern      ExitProcess
19      import      ExitProcess kernel32.dll
20      extern      GetStdHandle
21      import      GetStdHandle kernel32.dll
22      extern      WriteFile
23      import      WriteFile kernel32.dll
24 ;*****
   *****
25 ;* Executable code start
26 ;*****
   *****
27 section .code
28 ..start:
29 ;Get a handle to stdout
30      push        dword STD_OUTPUT_HANDLE
31      call        [GetStdHandle]          ;Get stdout
32      cmp         eax, -1                  ;Not found?
33      je          err_exit
```

```

34      mov      [stdout_handle], eax      ;Save the
handle
35      ;Write a message to stdout
36      push     dword 0                  ;inout
lpOverlapped
37      push     dword octets_written     ;out
38      push     dword hello_text_len    ;in octets to
write
39      push     dword hello_text         ;in buffer
40      push     dword [stdout_handle]    ;in handle
41      call     [WriteFile]              ;Write
message
42      or       eax, eax                  ;Zero
indicates error
43      jz       err_exit
44
45  exit:
46      push     dword error_code         ;Point at
error code
47      call     [ExitProcess]
48      jmp      exit                      ;Should never
reach here
49  err_exit:
50      ;Since we cannot write to a standard file descriptor
there's not
51      ;much we can do to explain what went wrong. We can
return an
52      ;error code, however. In real code you could try
popping up a
53      ;message box.
54      mov      eax, 1
55      mov      [error_code], eax
56      jmp      exit
57      ;*****
*****
58      ;* Initialised data
59      ;*****
*****
60  section .data
61  error_code:      dd      0 ;Default return code
62  stdout_handle:   dd      0
63  octets_written:  dd      0 ;Return from WriteFile call
64  hello_text:      db      "Hello", 13, 10
65  hello_text_len:  equ     $ - hello_text

```

## Додаток Б. Арифметичні операції на базі системи з архітектурою x32

Наведений нижче програмний є реалізацією прикладу з лабораторної роботи № 6 для 32-бітних систем.

```
1 extern printf
2 SECTION .data ; Секція даних
3 a dd 103 ; int a = 103;
4 b dd 259 ; int b = 257;
5 c dd 0 ; int c = 0;
6 fmt db "a=%d, b=%d, c=%d", 10, 0; Рядок
формату функції printf, "\n", '0'
7 fmt_add db "c = a + b = %d", 10, 0 ; Рядок
формату для друку суми
8 fmt_sub db "c = a - b = %d", 10, 0 ; Рядок
формату для друку різниці
9 fmt_mul db "c = a * b = %d", 10, 0 ; Рядок
формату для друку добутку
10 fmt_div db "[a / b] = %d, {a / b} = %d", 10,
0 ; Рядок формату друку для знаходження частки а
залишку
11 SECTION .text ; Секція коду
12 global main ; Стандартна точка старту
gcc
13 main: ; мітка для точки старту
14 push dword [c]
15 push dword [b]
16 push dword [a]
17 push dword fmt
18 call printf ; Виклик функції для друку
значень a, b, c
19 add ESP, 16
20 ; Обчислення c = a + b
21 mov EAX, [a] ; EAX = a
22 add EAX, [b] ; EAX = EAX + b = a + b
23 mov [c], EAX ; c = EAX = a + b
24 ; Друк
25 push dword[c]
26 push dword fmt_add
27 call printf ; Виклик функції для друку
28 add ESP, 8
29 ; Обчислення c = b - a
30 mov EAX, [b] ; EAX = b
31 sub EAX, [a] ; EAX = EAX - a = b - a
```

```

32     mov    [c], EAX    ; c = EAX = b - a
33                                     ; Друк
34     push  dword      [c]
35     push  dword      fmt_sub
36     call  printf     ; Виклик функції для друку
37     add   ESP, 8
38                                     ; Обчислення c = a * b
39     mov   EAX, [a]    ; EAX = a
40     mul  dword      [b] ; EDX:EAX = EAX * b = a * b
41     mov  [c], EAX    ; c = EAX = a * b
42                                     ; Друк
43     push  dword      [c]
44     push  dword      fmt_mul
45     call  printf     ; Виклик функції для друку
46     add   ESP, 8
47                                     ; Обчислення c = b / a
48     mov   EAX, [b]    ; EAX = b
49     mov   EDX, 0
50     div  dword      [a] ; EAX - частка, EDX -
залишок
51                                     ; Друк
52     push  dword      EDX
53     push  dword      EAX
54     push  dword      fmt_div
55     call  printf     ; Виклик функції для друку
56     add   ESP, 12
57     mov   EAX, 0
58     ret

```

## Додаток В. Текст програми з синтаксисом Intel

Наведена програма є результатом трансляції програми з лабораторної роботи №12 компілятором gcc. Необхідно звернути увагу на виклик організації підпрограми в рядках 6-32 та її виклику в рядках 50-51. Наведений код є результатом трансляції на машині з 64-бітною архітектурою.

```
1      .file "asm_inline.c"
2      .intel_syntax noprefix
3      .text
4      .globl factorial
5      .type factorial, @function
6 factorial:
7      .LFB0:
8          .cfi_startproc
9          push rbp
10         .cfi_def_cfa_offset 16
11         .cfi_offset 6, -16
12         mov rbp, rsp
13         .cfi_def_cfa_register 6
14         mov DWORD PTR [rbp-20], edi
15         mov edx, DWORD PTR [rbp-20]
16 #APP
17 # 7 "asm_inline.c" 1
18         .intel_syntax noprefix
19         mov ecx, edx
20         mov eax, 1
21         0:
22         mul ecx
23         loop 0b
24         mov edx, eax
25
26 # 0 "" 2
27 #NO_APP
28         mov DWORD PTR [rbp-4], edx
29         mov eax, DWORD PTR [rbp-4]
30         pop rbp
31         .cfi_def_cfa 7, 8
32         ret
33         .cfi_endproc
34 .LFE0:
35         .size factorial, .-factorial
36         .section .rodata
37 .LC0:
38         .string "f = %d\n"
```

```

39     .text
40     .globl    main
41     .typemain, @function
42 main:
43 .LFB1:
44     .cfi_startproc
45     push rbp
46     .cfi_def_cfa_offset 16
47     .cfi_offset 6, -16
48     mov     rbp, rsp
49     .cfi_def_cfa_register 6
50     mov     edi, 3
51     call   factorial
52     mov     esi, eax
53     mov     edi, OFFSET FLAT:.LC0
54     mov     eax, 0
55     call   printf
56     mov     eax, 0
57     pop     rbp
58     .cfi_def_cfa 7, 8
59     ret
60     .cfi_endproc
61 .LFE1:
62     .sizemain, .-main
63     .ident   "GCC: (Ubuntu/Linaro 4.8.1-10ubuntu9)
4.8.1"
64     .section .note.GNU-stack,"",@progbits

```



Методичне видання  
(українською мовою)

Чопоров Сергій Вікторович

## **ОРГАНІЗАЦІЯ І ФУНКЦІОНУВАННЯ ЕОМ**

Навчально-методичний посібник до лабораторних занять  
для студентів освітньо-кваліфікаційного рівня «бакалавр»  
напряму підготовки «Програмна інженерія»

Рецензент *С.Ю. Борю*  
Відповідальний за випуск *С.І. Гоменюк*  
Коректор *Н.В. Плюта*