

Лабораторна робота 5

Тема. Формування другого епістемологічного рівня – нейтральної системи з поведінкою та нейтральної породжуючої системи з поведінкою

Мета роботи – вивчити основні поняття та визначення, що стосуються систем з поведінкою, розкрити основні методологічні особливості з побудови систем з поведінкою, навчитися будувати системи з поведінкою визначених типів, виділяти основні методологічні відзнаки побудованої систем з поведінкою, тлумачити отримані результати.

Стислі теоретичні відомості

1. Системи з поведінкою

Другий рівень епістемологічної класифікації систем містить знання про деякі інваріантні параметрам характеристики відношень розглянутих змінних, за допомогою яких можливо генерування даних при відповідних початкових і граничних умовах. Дані, що генеруються, можуть бути детермінованими або стохастичними, чіткими або нечіткими.

На основі властивостей параметричної множини W визначається параметрично інваріантне обмеження стану змінних V . На неупорядкованій параметричній множині W стани змінних V можуть обмежувати тільки один одного, у той час як на упорядкованій параметричній множині W стани змінних V обмежуються ще і станами обраного сусідства.

Сусідство називається маскою M і визначається через змінні V , параметричну множину W і набір правил зсуву R на параметричній множині.

Правило зсуву r_j - це однозначна функція

$$r_j : W \rightarrow W. \quad (1)$$

Будь-яке правило зсуву на упорядкованій параметричній множині може бути задано рівнянням

$$r_j(w) = w + \rho, \quad (2)$$

де ρ – ціла константа (додатна, від'ємна або нуль). При $\rho=0$, правило зсуву r_j називається **тотожним правилом зсуву**. Сусідство на параметричній множині W визначається маскою M

$$M \subseteq V \times R, \quad (3)$$

де R – множина правил зсуву, що розглядаються на повній параметричній множині W .

Множина змінних $S = \{s_1, s_2, \dots, s_k\}$, $k \in N_{|M|}$, визначених через маску M називається вибірковими змінними і задається рівняннями

$$s_{k,w} = v_{i,r_j(w)} \quad (4)$$

для $v_i \in V$ і $r_j \in R$.

Для повністю упорядкованої параметричної множини W вибіркові змінні можна задати за допомогою рівнянь

$$s_{k,w} = v_{i,w+\rho} \cdot \quad (5)$$

Для введення ідентифікаторів k вибіркових змінних s_k застосовується однозначна кодуєча функція

$$\lambda : M \rightarrow N_{|M|}. \quad (6)$$

Повна множина станів вибіркових змінних визначається як

$$C = S_1 \times S_2 \times \dots \times S_{|M|}. \quad (7)$$

Відношення на повній множині станів вибіркових змінних C визначається функцією поведінки f_B виду

$$f_B : C \rightarrow \{0,1\}, \quad (8)$$

де $f_B(c) = 1$, якщо c входить у множину C і $f_B(c) = 0$, в протилежному випадку.

Отже, функція f_B – це типова функція вибору і є параметрично інваріантною, тому що визначає стани, що реально зустрічаються у системі даних D , але не визначає значення параметра, при якому вони мають місце.

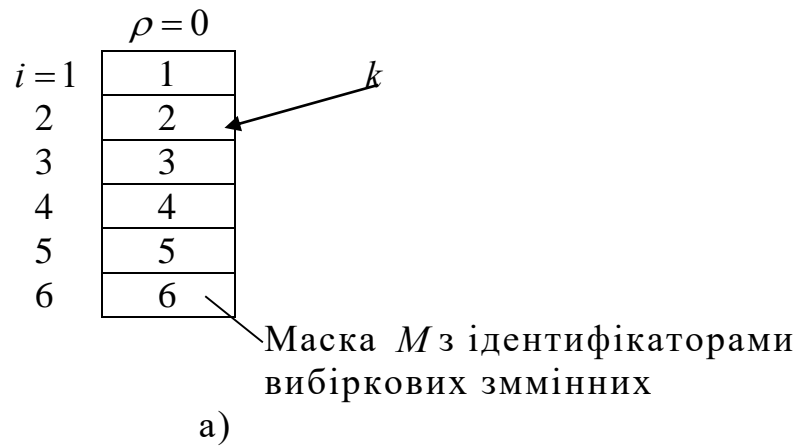
Область визначення f_B однакова для всіх типів функцій поведінки і визначається через маску M , яка у свою чергу визначається через змінні і параметри представляючої системи I . Тоді систему на другому епістемологічному рівні з визначеною

функцією f_B будемо називати системою з поведінкою і вона може бути подана трійкою

$$F_B = (I, M, f_B). \quad (9)$$

Для недетермінованих систем $f'_B: C \rightarrow [0,1]$. Введенні поняття проілюструємо на прикладі.

Приклад 1. Нехай побудована система даних D з чіткими даними із сформованою матрицею даних d . Повна параметрична множина W не має математичних властивостей, тоді можна застосувати лише одну осмислену маску M (3) з правилом зсуву r_j (2) при $\rho=0$. Дана маска M подана на рис. 1 (а,б). Ідентифікатори k вибірових змінних s_k вводяться рівнянням (6)



$W =$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	...
V_1	0	0	1	1	0	1	1	1	0	0	
V_2	1	2	2	2	1	1	0	0	1	2	
V_3	1	1	0	1	1	1	0	0	1	1	
V_4	1	0	0	1	1	1	0	1	2	0	
V_5	1	0	0	0	0	1	1	1	0	1	
V_6	1	0	0	1	1	2	1	0	1	1	

Матриця даних d

Маска M

б)

Рис. 1. Використання маски для побудови системи з поведінкою з неупорядкованою параметричною множиною

Визначемо повний стан вибірових змінних через маску M при значенні $w=4$.

$$\begin{array}{l}
 S_{1,4} = V_{1,4} = 1 \\
 S_{2,4} = V_{2,4} = 2 \\
 S_{3,4} = V_{3,4} = 1 \\
 S_{4,4} = V_{4,4} = 1 \\
 S_{5,4} = V_{5,4} = 0 \\
 S_{6,4} = V_{6,4} = 1
 \end{array}$$

повний стан
 вибірових змінних для
 маски M при $W=4$

Функція поведінки f_B для фрагменту матриці даних d , що зображена на рис. 1 (б) має вигляд

$$\begin{array}{lll}
 f_B(011111) = 1 & f_B(011101) = 1 & f_B(021011) = 1 \\
 f_B(021000) = 1 & f_B(111112) = 1 & f_B(011201) = 1 \\
 f_B(120000) = 1 & f_B(100011) = 1 & \\
 f_B(121101) = 1 & f_B(100110) = 1 &
 \end{array}$$

Оскільки можливі стани змінних $V_i = \{0,1,2\}$, $i=1,2,\dots,6$, а наступні повні стани вибірових змінних потенційно можливі, але не мають місця в системі даних, то в цьому випадку $f_B(000000) = 0$; $f_B(111111) = 0$; $f_B(222222) = 0$; $f_B(200000) = 0$, ...

Стандартною формою запису результатів побудови системи з поведінкою F_B є форма представлена в наступному прикладі.

Приклад 2 Нехай система даних D подана у вигляді табл. 1.

Таблиця 1. – Матриця даних

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
v1	0	2	0	1	2	1	1	1	0	0	1	1	2	2	1	1	2
v2	0	2	1	2	2	1	2	1	1	1	2	1	2	1	2	1	1
v3	2	2	2	2	0	1	2	2	1	2	2	2	2	2	1	2	2
v4	2	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	1
v5	2	0	2	1	2	2	1	1	1	0	2	2	2	2	2	2	2
v6	2	2	2	2	1	2	2	2	2	2	1	2	0	2	2	2	2
v7	1	1	2	2	0	2	0	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
v8	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

Продовження табл..1

	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34
v1	0	2	2	1	2	2	1	1	1	0	2	2	2	2	0	0	2
v2	2	1	1	2	2	1	1	2	0	2	2	1	1	1	2	2	1
v3	1	2	2	1	0	2	2	2	0	2	1	2	1	1	0	0	1
v4	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	1	1	2	1
v5	2	2	2	2	2	2	0	2	1	2	1	2	2	1	2	1	1
v6	2	0	0	0	2	2	1	1	2	2	2	2	0	2	1	2	2
v7	2	2	2	2	2	0	1	2	2	1	0	1	2	2	1	2	2
v8	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	1	2	2

Продовження табл. 1

	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50	51
v1	2	1	1	1	2	0	2	1	0	2	2	1	0	1	2	2	1
v2	0	2	1	2	2	1	2	2	0	2	2	2	1	2	1	2	2
v3	2	0	2	2	2	2	1	2	2	2	2	2	1	2	2	2	0
v4	2	2	2	2	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
v5	2	2	2	2	2	2	2	1	2	2	2	1	2	2	0	2	2
v6	1	2	1	2	0	2	2	2	2	2	1	2	2	1	1	2	2
v7	2	2	0	2	2	2	2	2	2	0	1	2	0	1	2	2	0
v8	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

Побудуємо систему з поведінкою.

Нехай для побудови системи з поведінкою застосуємо маску M з параметром $\rho = 0$. Візуально маска M із зазначеним параметром має вигляд, представлений на рис. 2, та описується рівнянням (3). Ідентифікатори k вибіркового змінних s_k вводяться за допомогою рівняння (6).

M:

$$\rho = 0.$$

S ₁
S ₂
S ₃
S ₄
S ₅
S ₆
S ₇
S ₈

Рисунок 2. Маска M

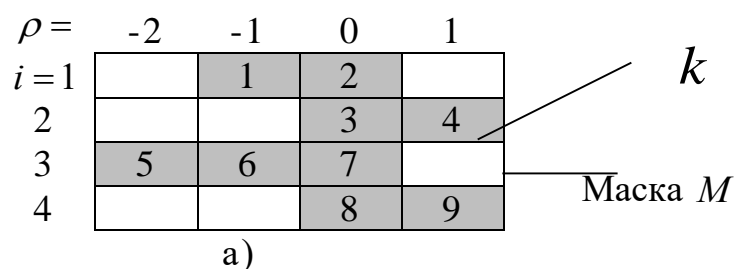
Застосовуючи (5),(7),(8), отримуємо результати, представлені в наступному вигляді.

S ₁	S ₂	S ₃	S ₄	S ₅	S ₆	S ₇	S ₈	$f_B(c)$	$f'_B(c)$
0	0	2	2	2	2	1	2	1	0.019607843137255
2	2	2	1	0	2	1	2	1	0.019607843137255
0	1	2	2	2	2	2	2	2	0.03921568627451
1	2	2	2	1	2	2	2	3	0.058823529411765
2	2	0	2	2	1	0	2	1	0.019607843137255
1	1	1	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
1	2	2	2	1	2	0	2	1	0.019607843137255
1	1	2	2	1	2	2	2	1	0.019607843137255
0	1	1	2	1	2	2	2	1	0.019607843137255
0	1	2	2	0	2	2	2	1	0.019607843137255
1	2	2	2	2	1	2	2	2	0.03921568627451
1	1	2	2	2	2	2	2	2	0.03921568627451
2	2	2	2	2	0	2	2	1	0.019607843137255
2	1	2	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
1	2	1	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
2	1	2	1	2	2	2	2	1	0.019607843137255
0	2	1	1	2	2	2	2	1	0.019607843137255
2	1	2	2	2	0	2	2	2	0.03921568627451

1	2	1	2	2	0	2	2	1	0.019607843137255
2	2	0	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
2	1	2	2	2	2	0	2	1	0.019607843137255
1	1	2	2	0	1	1	2	1	0.019607843137255
1	0	0	2	1	2	2	2	1	0.019607843137255
0	2	2	2	2	2	1	2	1	0.019607843137255
2	2	1	2	1	2	0	2	1	0.019607843137255
2	1	2	2	2	2	1	2	1	0.019607843137255
2	1	1	2	2	0	2	2	1	0.019607843137255
2	1	1	1	1	2	2	2	2	0.03921568627451
0	2	0	1	2	1	1	1	1	0.019607843137255
0	2	0	2	1	2	2	2	1	0.019607843137255
2	0	2	2	2	1	2	2	1	0.019607843137255
1	2	0	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
1	1	2	2	2	1	0	2	1	0.019607843137255
1	2	2	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
2	2	2	1	2	0	2	2	1	0.019607843137255
2	2	1	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
0	0	2	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
2	2	2	2	2	2	0	2	1	0.019607843137255
2	2	2	2	2	1	1	2	1	0.019607843137255
0	1	1	2	2	2	0	2	1	0.019607843137255
1	2	2	2	2	1	1	2	1	0.019607843137255
2	1	2	2	0	1	2	2	1	0.019607843137255
2	2	2	2	2	2	2	2	1	0.019607843137255
1	2	0	2	2	2	0	2	1	0.019607843137255

$f'_B(c)$ – ймовірність появи повних станів вибірових змінних в системі даних.

Приклад 3. Побудова системи з поведінкою F_B для даних, що представлені матрицею даних d , зображеною на рис. 1 (б), але припустимо, що *повна параметрична множина W є повністю упорядкованою*. Позначимо повністю упорядковану параметричну множину T , а її елементи t ($t \in T$). При цьому рівняння (5) зміниться: $s_{k,t} = v_{i,t+\rho}$. Маска M може бути зображеною у вигляді вирізки із матриці $M = V \times R$, як показано на рис. 3 (а, б).



$t =$	1	2	3	4	5	6	7	...
V_1	0	0	0	1	2	1	0	
V_2	1	1	0	1	2	3	2	
V_3	2	1	1	2	0	0	1	
V_4	1	2	1	0	0	1	0	

Матриця даних d

б)

Рис. 3. Зображення маски M (а) і повного стану вибірових змінних відповідно з матрицею даних d при $t=6$ (б)

Повний стан вибірових змінних для $t=6$ представляється наступним чином:

$S_{1,6}$	=	$V_{1,5}$	=	2
$S_{2,6}$	=	$V_{1,6}$	=	1
$S_{3,6}$	=	$V_{2,6}$	=	3
$S_{4,6}$	=	$V_{2,7}$	=	2
$S_{5,6}$	=	$V_{3,4}$	=	2
$S_{6,6}$	=	$V_{3,5}$	=	0
$S_{7,6}$	=	$V_{3,6}$	=	0
$S_{8,6}$	=	$V_{4,6}$	=	1
$S_{9,6}$	=	$V_{4,7}$	=	0

повний стан вибірових змінних для M при $t=6$

Функція поведінки f_B для матриці даних d (рис.3. (б)) визначається так

- $f_B(000121110) = 1$
- $f_B(011211200) = 1$
- $f_B(122312001) = 1$
- $f_B(213220010) = 1$
-
- $f_B(101010101) = 0$
- $f_B(011111000) = 0$
-

Стандартною формою запису результатів побудови системи з поведінкою F_B є форма наведена в прикладі 4.

Побудуємо ще одну систему з поведінкою.

Приклад 4. Нехай для побудови системи з поведінкою застосуємо маску M з параметром $\rho = (-1, 0)$. Система даних подана

у вигляді табл. 1. Візуально маска M з зазначеним параметром має вигляд представлений на рис. 4 та описується рівнянням (3). Ідентифікатори k вибіркового змінних s_k вводяться рівнянням (6).

$\rho = -1, 0;$

S_1	S_2
S_3	S_4
S_5	S_6
S_7	S_8
S_9	S_{10}
S_{11}	S_{12}
S_{13}	S_{14}
S_{15}	S_{16}

$M:$

Рисунок 4 Маска M

Застосовуючи (5),(7),(8) отримуємо результати, представлені в наступному вигляді.

0	2	0	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	0	2	2	0.02
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	1	0	1	2	2	0.02	
2	1	2	2	2	2	2	2	2	1	1	2	1	2	2	2	0.02	
1	0	2	1	2	1	2	2	1	2	2	2	2	0	2	2	0.02	
0	1	1	2	1	2	2	2	2	2	2	1	0	1	2	2	0.02	
1	2	2	1	2	2	2	2	2	0	1	1	1	2	2	2	0.02	
2	2	1	2	2	2	2	2	0	2	1	2	2	2	2	2	0.02	
2	1	2	2	2	0	2	2	2	2	2	2	2	0	2	2	0.02	

Тут $f'_B(c)$ – ймовірність появи повних станів вибірових змінних в системі даних. Оскільки система недетермінована, то функцію вибору f_B , яка визначає частоту появи повних станів змінних в системі даних наводити не будемо.

Отже, система з поведінкою F_B побудована.

2. Породжуюча система з поведінкою

Для породження даних необхідно привести розбиття множини вибірових змінних S_k на дві підмножини: породжуємих і породжуючих змінних, які визначаються через маску M :

$$M_G = (M; M_g, M_{\bar{g}}), \quad (10 \ 9)$$

де $M_g, M_{\bar{g}} \in M$, $M_g \cup M_{\bar{g}} = M$, $M_g \cap M_{\bar{g}} = \emptyset$, M_G -маска породження, або породжуюча маска.

Для повністю упорядкованої параметричної множини маска може бути зображена у вигляді вирізки з матриці (рис. 3 (а)).

Множина ідентифікаторів k вибірових змінних розбивається на дві підмножини K_g і $K_{\bar{g}}$. Таким чином функція λ (6) може бути замінена функціями

$$\lambda_g : M_g \rightarrow K_g; \lambda_{\bar{g}} : M_{\bar{g}} \rightarrow K_{\bar{g}}. \quad (11)$$

Повні множини станів породжуваних G і породжуючих \bar{G} вибірових змінних задаються як:

$$G = \times_{k \in K_g} S_k, \quad (12)$$

$$\bar{G} = \times_{k \in K_{\bar{g}}} S_k, \quad (13)$$

де K_g і $K_{\bar{g}}$ підмножини ідентифікаторів породжуваних і породжуючих вибіркового змінних відповідно.

Породжуюча функція поведінки виражається наступним чином

$$f_{GB} : \bar{G} \times G \rightarrow \{0,1\}, \quad (14)$$

$$\text{де } f_{GB}(\bar{g}, g) = \begin{cases} 1, & \text{якщо } g \text{ може мати місце, якщо має місце } \bar{g} \\ 0, & \text{якщо } g \text{ не може мати місця, якщо має місце } \bar{g} \end{cases}$$

Для детермінованих систем

$$f_{GB} : \bar{G} \rightarrow G. \quad (15)$$

Породжуюча система з поведінкою визначається трійкою

$$F_{GB} = (I, M_G, f_{GB}). \quad (16)$$

Таким чином, **побудова породжуючої системи з поведінкою включає два етапи:**

1) для деякого значення часу $t \in T$ задано стан $\bar{g} \in \bar{G}$, розглядаємий, як початкова умова; для визначення стану $g \in G$ при цьому ж значенні використовується функція f_{GB} ;

2) значення часу t замінюється на нове і далі повторюється перший етап.

Для недетермінованих систем маємо

$$f_{GB} : \bar{G} \times G \rightarrow [0,1]. \quad (17)$$

Приклад 5. Породжуюча система з поведінкою визначається рівнянням (16). Нехай існуюча (вихідна) система має упорядковану параметричну множину $T = N_{100}$, множини змінних $V_i, i=1,2,\dots,4$, стани яких визначені у системі I . Дані можуть бути породжені як в порядку зростання параметру T , так і в порядку спадання. В першому випадку змінні, що породжуються, це змінні, які відповідають правому краю маски M та утворюють підмаску M_G , а в другому випадку - відповідають лівому краю маски M .

Нехай маска M має вид, представлений на рис. 5.а). Відповідно до розбиття множини ідентифікаторів k вибіркового змінних S_k за допомогою кодуєчих функцій λ_g і $\lambda_{\bar{g}}$, поданих на

рис. 5.б), визначаються повні множини станів породжуваних G і породжуючих вибіркового змінних \bar{G} .

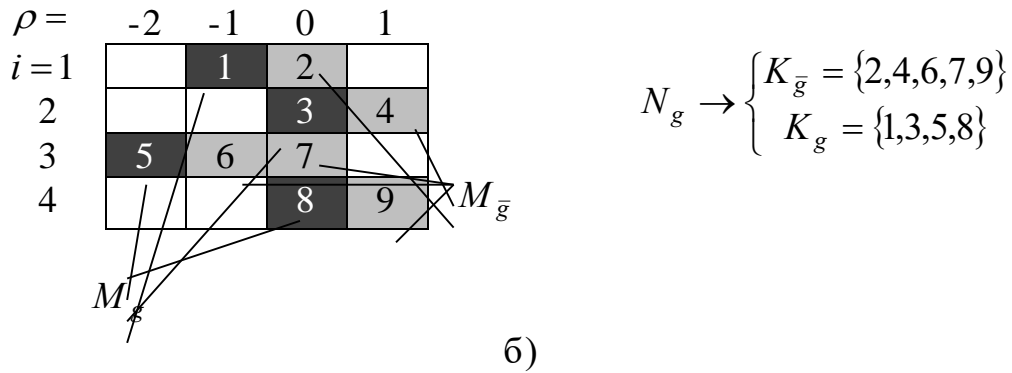
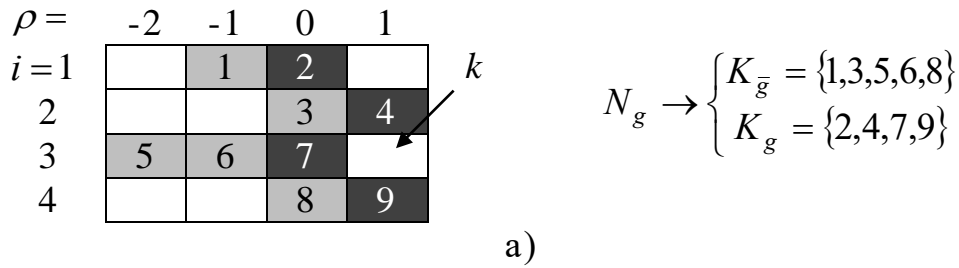


Рис. 5. Розбиття маски M для породження даних у порядку зростання а) й спадання б) значень повної параметричної множини

Застосовуючи маску M_G до матриці даних d , поданої на рис. 3 б), одержуємо породжуючу функцію поведінки f_{GB} :

$$f_{GB}(000121110) = 1$$

$$f_{GB}(011211200) = 1$$

$$\dots\dots\dots$$

$$f_{GB}(010121110) = 0$$

$$f_{GB}(001121110) = 0$$

Стандартною формою запису результатів побудови породжуючої системи з поведінкою є форма наведена в прикладі 6. Побудуємо породжуючою систему з поведінкою.

Приклад 6. Нехай для побудови породжуючої системи з поведінкою застосуємо маску M з параметром $\rho = (-1, 0)$. Система даних D подана у вигляді табл. 1. Візуально маска M з зазначеним параметрам має вигляд представлений на рис. 4 та описується рівнянням (3). Ідентифікатори k вибіркового змінних s_k вводяться рівнянням (6). Відповідно до розбиття множини ідентифікаторів k вибіркового змінних S_k за допомогою кодуєчих функцій λ_g і $\lambda_{\bar{g}}$ визначаються підмаски M_g , $M_{\bar{g}}$ та повні множини породжуваних G і породжуючих \bar{G} станів вибіркового змінних наведені нижче.

Для маски M з параметром $\rho = (-1, 0)$, підмаска $M_{\bar{g}}$ (на випадок розв'язання задачі прогнозування) має вигляд

S_1
S_3
S_5
S_7
S_9
S_{11}
S_{13}
S_{15}

$M_{\bar{g}} \Rightarrow$

Результати застосування підмаски $M_{\bar{g}}$ представлені в наступному вигляді.

S_1	S_3	S_5	S_7	S_9	S_{11}	S_{13}	S_{15}	$f_{gb}(\bar{g})$
0	0	2	2	2	2	1	2	0.02
2	2	2	1	0	2	1	2	0.02
0	1	2	2	2	2	2	2	0.04
1	2	2	2	1	2	2	2	0.06
2	2	0	2	2	1	0	2	0.02
1	1	1	2	2	2	2	2	0.02
1	2	2	2	1	2	0	2	0.02
1	1	2	2	1	2	2	2	0.02
0	1	1	2	1	2	2	2	0.02
0	1	2	2	0	2	2	2	0.02
1	2	2	2	2	1	2	2	0.04
1	1	2	2	2	2	2	2	0.04
2	2	2	2	2	0	2	2	0.02
2	1	2	2	2	2	2	2	0.02
1	2	1	2	2	2	2	2	0.02
2	1	2	1	2	2	2	2	0.02
0	2	1	1	2	2	2	2	0.02
2	1	2	2	2	0	2	2	0.04
1	2	1	2	2	0	2	2	0.02
2	2	0	2	2	2	2	2	0.02
2	1	2	2	2	2	0	2	0.02
1	1	2	2	0	1	1	2	0.02
1	0	0	2	1	2	2	2	0.02
0	2	2	2	2	2	1	2	0.02
2	2	1	2	1	2	0	2	0.02
2	1	2	2	2	2	1	2	0.02

2	1	1	2	2	0	2	2	0.02
2	1	1	1	1	2	2	2	0.04
0	2	0	1	2	1	1	1	0.02
0	2	0	2	1	2	2	2	0.02
2	0	2	2	2	1	2	2	0.02
1	2	0	2	2	2	2	2	0.02
1	1	2	2	2	1	0	2	0.02
1	2	2	2	2	2	2	2	0.02
2	2	2	1	2	0	2	2	0.02
2	2	1	2	2	2	2	2	0.02
0	0	2	2	2	2	2	2	0.02
2	2	2	2	2	2	0	2	0.02
2	2	2	2	2	1	1	2	0.02
0	1	1	2	2	2	0	2	0.02
1	2	2	2	2	1	1	2	0.02
2	1	2	2	0	1	2	2	0.02
2	2	2	2	2	2	2	2	0.02

В свою чергу підмаска M_g (на випадок розв'язання задачі прогнозування) має вигляд

S_2
S_4
S_6
S_8
S_{10}
S_{12}
S_{14}
S_{16}

$M_g \Rightarrow$

Результат, отриманий із застосуванням даної підмаски наведено нижче

S_2	S_4	S_6	S_8	S_{10}	S_{12}	S_{14}	S_{16}	$f_{gb}(g)$
2	2	2	1	0	2	1	2	0.02
0	1	2	2	2	2	2	2	0.04
1	2	2	2	1	2	2	2	0.06
2	2	0	2	2	1	0	2	0.02
1	1	1	2	2	2	2	2	0.02
1	2	2	2	1	2	0	2	0.02
1	1	2	2	1	2	2	2	0.02
0	1	1	2	1	2	2	2	0.02
0	1	2	2	0	2	2	2	0.02

1	2	2	2	2	1	2	2	0.04
1	1	2	2	2	2	2	2	0.04
2	2	2	2	2	0	2	2	0.02
2	1	2	2	2	2	2	2	0.02
1	2	1	2	2	2	2	2	0.02
2	1	2	1	2	2	2	2	0.02
0	2	1	1	2	2	2	2	0.02
2	1	2	2	2	0	2	2	0.04
1	2	1	2	2	0	2	2	0.02
2	2	0	2	2	2	2	2	0.02
2	1	2	2	2	2	0	2	0.02
1	1	2	2	0	1	1	2	0.02
1	0	0	2	1	2	2	2	0.02
0	2	2	2	2	2	1	2	0.02
2	2	1	2	1	2	0	2	0.02
2	1	2	2	2	2	1	2	0.02
2	1	1	2	2	0	2	2	0.02
2	1	1	1	1	2	2	2	0.04
0	2	0	1	2	1	1	1	0.02
0	2	0	2	1	2	2	2	0.02
2	0	2	2	2	1	2	2	0.02
1	2	0	2	2	2	2	2	0.02
1	1	2	2	2	1	0	2	0.02
1	2	2	2	2	2	2	2	0.02
2	2	2	1	2	0	2	2	0.02
2	2	1	2	2	2	2	2	0.02
0	0	2	2	2	2	2	2	0.02
2	2	2	2	2	2	0	2	0.02
2	2	2	2	2	1	1	2	0.02
0	1	1	2	2	2	0	2	0.02
1	2	2	2	2	1	1	2	0.02
2	1	2	2	0	1	2	2	0.02
2	2	2	2	2	2	2	2	0.02
1	2	0	2	2	2	0	2	0.02

Отже, породжуюча система з поведінкою побудована.