

Самостійна робота №5

МЕТОДИ ОБРОБКИ СИСТЕМ ДАНИХ

Мета роботи: набути знань та навичок формування нейтральної системи з поведінкою та нейтральної породжуючої системи з поведінкою; набути знань та навичок формування спрямованої системи з поведінкою та спрямованої породжуючої системи з поведінкою.

Завдання:

1. Використовуючи матеріали лекцій, рекомендовану літературу за курсом, опрацювати наступні питання:
 - a) Основні поняття та визначення. Проблеми формалізації якісної інформації, види процедур та основні етапи їх підготовки і проведення.
 - b) Етапи емпіричного дослідження.
 - c) Системи з поведінкою.
 - d) Вибіркові змінні і маски.
 - e) Вибір маски у випадку повністю впорядкованих параметричних множин та параметричних множин, які не мають математичних властивостей.
 - f) Породжуючі і породжувані змінні. Породжуюча функція поведінки.
 - g) Особливості процедури породження даних.
 - h) Функції породження для недетермінованих систем.
 - i) Спрямовані системи з поведінкою. Функція поведінки для спрямованих систем.
 - j) Спрямовані породжуючі системи з поведінкою. Породжуюча функція поведінки для спрямованих систем.

За проведеною роботою оформіть *реферативні повідомлення* за кожним питанням (загальний обсяг реферату – 10-15 сторінок).

2. Надати письмові відповіді на наступні питання:

1. Що таке правило зрушення?
2. Як визначається система з поведінкою?
3. Як визначається породжуюча система з поведінкою?
4. Як визначається маска?
5. Як визначається породжуюча функція поведінки?
6. Як визначається повна множина станів вибірових змінних?
7. Як визначається функція поведінки?
8. Як визначається кодуюча функція?
9. Як визначається маска спрямованої породжуючої системи з поведінкою?
10. Як визначається спрямована система з поведінкою?
11. Як визначається функція поведінки спрямованої недетермінованої системи з поведінкою?
12. Як визначається спрямована породжуюча система з поведінкою?
13. Як визначається маска спрямованої системи з поведінкою?
14. Як визначається породжуюча функція поведінки спрямованої детермінованої системи з поведінкою?
15. Як визначається функція поведінки спрямованої детермінованої системи з поведінкою?

3. Результати проведеної роботи за завданнями 1 та 2 оформіть у вигляді звіту.