

Контрольні запитання 7

1. Перерахуйте які Ви знаєте бібліотечні елементи UNITY, які реалізують стандартні закони регулювання?
2. Прокоментуйте призначення блоків сімейства Controller бібліотеки UNITY.
3. Розкажіть про призначення та роботу функціонального блока SAMPLETM.
4. Прокоментуйте функціональну структуру функціонального блока PI_V.
5. Яким чином вказуються настройки регулятора для функціонального блока PI_V?
Прокоментуйте структуру Para_PI_V.
6. Як працює ПІ-регулятор PI_V в ручному режимі? Яким чином задається цей режим?
7. Як працює ПІ-регулятор PI_V в режимі П-регулювання?
8. Поясніть призначення параметрів TR_I та TR_S. Поясніть як ці входи використані в програмі користувача.
9. Поясніть функціональну схему САР температури речовини. Що таке каскадне управління?
10. Наведіть перелік FFV та їх призначення, які використані для реалізації контуру регулювання в даній САР.
11. Поясніть принцип роботи блоків типу SP_SEL з використанням їх функціональної схеми.
12. Поясніть принцип роботи блоків типу PI_V з використанням їх функціональної схеми.
13. Поясніть принцип роботи блоків типу MS з використанням їх функціональної схеми.
14. Поясніть принцип роботи процедури LOOKUP_TABLE1.
15. Поясніть яким чином забезпечується переключення контуру регулювання в ручний режим. Як при цьому ведуть себе всі регулятори і чому? Чи залежить їх поведінка від включення/виключення веденого регулятора з каскаду?
16. Поясніть яким чином формуються завдання для контуру регулювання в даній лабораторній роботі.
17. Поясніть яким чином забезпечується відключення веденого регулятора з каскаду в даній лабораторній роботі.
18. Поясніть яким чином забезпечується ручне управління в системі автоматизації.
19. Розкажіть про призначення блоку управління серводвигунами SERVO.
20. Чим відрізняються принципи управління серводвигунами для першого та другого підігрівника?
21. Яким чином блоки управління серводвигунами можуть визначати положення регулюючого органу?
22. Як контролюється блоком управління серводвигунами досягнення регулюючим органом крайніх положень? Як при цьому веде себе блок?
23. Які особливості обробки серводвигунів в автоматичному та ручному режимах? Розкажіть про призначення входу SEN.

24. Розкажіть про роботу блоку управління серводвигуном в режимі активації RSPY? Як при цьому правильно з'єднувати SERVO та регулятор? Що необхідно передбачити в програмі в ручному режимі?

25. Розкажіть про роботу блоку управління серводвигуном в режимі без RSPY? Як при цьому правильно з'єднувати SERVO та регулятор? Що необхідно передбачити в програмі в ручному режимі?

26. Навіщо задаються в блоці управління серводвигунами параметри *t_motor* та *t_mini*?